# 山西太原西门子变频器中国总代理商

产品名称	山西太原西门子变频器中国总代理商
公司名称	广东湘恒智能科技有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:变频器 伺服电机:触摸屏 德国:PLC
公司地址	惠州大亚湾澳头石化大道中480号太东天地花园2 栋二单元9层01号房(仅限办公)(注册地址)
联系电话	18126392341 15267534595

# 产品详情

1. 概述 通常情况下,要实现HMI设备与V20变频器的通讯,需要一个支持USS通讯或M ODBUS通讯的PLC,比如S7-200系列PLC。其通讯电缆连接如图1所示。PLC的一个通讯端口与触摸屏连 接,可以采用PPI协议通讯。PLC的另一个通讯端口与V20的RS485通讯端口连接,采用MODBUS协议通讯 ,PLC上编写MODBUS主站程序,V20为从站。

图1 触摸屏通过PLC与V20变频器通讯

如果只需要对V2O变频器做简单的运行控制和变量监视,那么上述配置中PLC的作用 仅为数据中转。这种情况下,触摸屏直接和V20变频器通讯,不仅能够实现监控功能,而且可以少用一 个PLC,节省成本。采用西门子的SMART LINE系列触摸屏能够实现与V20变频器直接通讯的功能。通讯电缆连接如图2所示。SMART LINE触摸屏作为MODBUS主站,V20为从站。

图2 触摸屏直接与V20变频器通讯

2. 硬件设备及其安装 下面用一个实例来介绍Smart Line触摸屏与一台V20变频器通过MOD BUS通讯的实现方法。该例子中用到的主要硬件设备如表1所示,触摸屏组态软件为WinCC Flexible 2008 SP4 China。

表1示例主要硬件设备

名称订货号数量说明触摸屏6AV6648-0BE11-3AX01Smart 1000 IE24V电源6EP1332-1SH511DC24V/4A变频器6SL3210-5BE17-5UV01V20 变频器 0.75kW电机1LA9060-4KA10-Z11LA9 电机 0.12kW 硬件安装步骤如下:1)将变频器、电机、触摸屏固定在安装工位上。2)连接变频器 到电机的动力电缆和接地电缆。3)连接供电电源到变频器的动力电缆和接地电缆。4)连接变频器和触 摸屏的RS485通讯电缆。触摸屏RS485的9针接口与 V20端子对应关系:3对应P+,8对应N-。5)连接24V直 流电源的交流进线电缆和到触摸屏的直流供电电缆。

3. V20变频器参数设置 V20变频器要采用MODBUS通讯,可以做如下设置:1)变频器恢 复出厂参数:P0010=30P0970=212)变频器快速调试,选择Cn011-MODBUS通讯连接宏:a)设置电网频率 和功率单位b)输入电机铭牌参数c)选择连接宏Cn011-MODBUS通讯d)选择应用宏AP000Cn011连接宏对应 参数如表2所示。

表2 Cn011对应参数设置

参数描述工厂缺省值Cn011默认值备注P0700[0]选择命令源15RS485为命令源P1000[0]选择速度给定15RS48 5为速度设定值P2023[0]RS485协议选择12MODBUS RTU协议P2010[0]USS/MODBUS波特率86波特率为9600 bpsP2021[0]MODBUS地址11变频器MODBUS地址为1P2022[0]MODBUS应答超时时间10001000向主站发回 应答的\*大时间P2014[0]USS/MODBUS报文间断时间2000100监控报文间断时间

3)修改MODBUS通讯参数,其它参数为Cn011连接宏默认参数:P2014[0]=0 不监控报文间隔时间,否则可能会报F72故障P2021[0]=3 MODBUS设备地址为3(与触摸屏组态软件中设置的从站地址一致)

4. 触摸屏组态 在WinCC Flexible 2008 SP4 China软件中组态Smart 1000 IE触摸屏。详细步骤如下:1)创建项目。 创建一个空项目,如图3所示。

图3创建空项目

选择触摸屏设备为Smart 1000 IE,如图4所示。

图4 选择Smart 1000 IE触摸屏

2) 设置连接。

在连接画面中新建一个连接,相关参数设置如下:通讯驱动程序:Modicon MODBUS类型:RS485波特率:9600奇偶校验:偶数据位:8停止位:1组帧:RTU StandardCPU类型:984从站地址:3 连接设置如图5所示。

# 图5 连接设置

3) 添加变量。 添加与变频器监控相关的10个变量,如表3所示。

## 表3 变量列表

变量名MODBUS寄存器地址说明CtrlWord140100控制字1SetPoint40101速度设定值StsWord140110状态字1Fe edback40111速度实际值ActFreq40342频率实际值OutpVoltage40343输出电压DCVol40344直流电压OutpCurre nt40345输出电流OutpTorque40346输出转矩OutpPower40347输出功率

变量地址参照V20变频器操作手册,添加完成后的变量画面如图6所示。

# 图6添加变量

速度设定值变量SetPoint是由-16384(-4000H)到+16384(+4000H)来表示-50Hz到+50Hz的 转速,此处采用变量的线性转换属性,将-16384对应-1500,+16384对应+1500,如图7所示。再采用变量 的限制值属性,将变量的输入值限制在-1600和+1600之间,如果超出该限制值的范围,则输入不起作用 。如图8所示。

# 图7速度设定值变量线性转换

#### 图8速度设定值变量限制值

速度反馈值变量Feedback也是由-16384(-4000H)到+16384(+4000H)来表示-50Hz到+50Hz的 转速,此处也采用变量的线性转换属性,将-16384对应-1500,+16384对应+1500,如图9所示。注意,图9 和图7所示的线性转换是一致的。

#### 图9速度反馈值变量线性转换

4)添加画面。 项目生成时已经有一个模板和一个画面,此例仅用到一个画面。修改画 面的名字为V20\_Monitor,如图10所示。

#### 图10编辑之前的画面V20\_Monitor

5)编辑模板。 模板中的对象在选择使用模板的画面中会显示出来,此处把西门子的LO GO和退出Runtime的按钮放置在模板中,如图11所示。

# 图11 编辑模板

然后在按钮的事件属性中添加函数。在按钮STOP RT事件属性的单击事件下添加StopRuntime函数,如图12所示。

#### 图12退出运行画面按钮事件设置

6)编辑画面。 在V20\_Monitor画面中放置IO域、文本域、按钮、棒图、圆形等对象。在 文本域中输入相应的文本,设置字号、颜色等,将相关对象分类排列整齐,完成后的V20\_Monitor画面如 图13所示。

图13编辑完成的画面V20\_Monitor

给10个IO域分别连接10个变量。

其中控制字1和状态字1采用16进制显示,控制字1类型模式为输入/输出,状态字1类型模式为输出,如图14所示。

#### 图14 控制字1对应IO域常规设置

转速设定、实际转速、输出电压、直流电压采用带符号整数显示,转速设定类型模式 为输入/输出,其它三个变量类型模式为输出,如图15所示。

#### 图15 实际转速对应IO域常规设置

输出频率、输出电流、输出转矩、输出功率采用带符号整数显示,并移动小数点2位 ,类型模式为输出,如图16所示。此处移动小数点2位的作用是将通讯接收到的值除以100并显示在触摸 屏上,这样做的理由是V20变频器在发送这些值时将实际值乘了100。 除了用IO域来显示实际转速的数值外,还采用棒图这种图形化的形式来显示实际转速 ,编辑完成的棒图外观如图17所示。

图17 编辑完成的棒图外观

设置棒图的常规属性,其中连接变量为Feedback,\*大值设为2000,\*小值设为-2000,如图18所示。

# 图18棒图常规属性设置

设置棒图的外观,如图19所示。

#### 图19 棒图外观属性设置

设置棒图刻度,如图20所示。

#### 图20棒图刻度属性设置

运行指示灯用来指示变频器是否处于运行状态,连接变量为StsWord1的第2位,运行时显示绿色,非运行时显示白色。其外观动画设置如图21所示。

# 图21运行指示及其外观动画设置

反转指示灯用来指示变频器是否处于反转状态,连接变量为StsWord1的第14位,反转时显示绿色,非反转时显示白色。其外观动画设置如图22所示。

## 图22 反转指示及其外观动画设置

故障指示灯用来指示变频器是否处于故障状态,连接变量为StsWord1的第3位,故障时显示红色,非故障时显示绿色。其外观动画设置如图23所示。

#### 图23 故障指示及其外观动画设置

接着设置4个按钮的功能,此处在按钮的单击事件下添加不同的函数来实现不同的功能。启动按钮:添加SetValue函数,变量为CtrlWord1,值为1150(16进制047E)。再添加SetBitInTag函数 ,变量仍为CtrlWord1,位为0,如图24所示。每次按下启动按钮,触摸屏将先发送047E,再发送047F给V 20变频器,实现启动功能。

# 图24 启动按钮事件设置

停止按钮:添加ResetBitInTag函数,变量为CtrlWord1,位为0,如图25所示。每次按 下停止按钮,控制字1的第0位将被复位为0,触摸屏将发送047E给V20变频器,实现OFF1停车功能。

## 图25停止按钮事件设置

反向按钮:添加InvertBitInTag函数,变量为CtrlWord1,位为11,如图26所示。每次按下 反向按钮,控制字1的第11位将做非运算,触摸屏将相应的正转或反转指令发送给V20变频器,实现转向 反向功能。 故障确认按钮:添加SetBitInTag函数,变量为CtrlWord1,位为7。再添加ResetBitInTag 函数,变量仍为CtrlWord1,位为7,如图27所示。每次按下故障确认按钮,触摸屏将先发送1状态的故障 确认位,再发送0状态的故障确认位给V20变频器,给故障确认位一个上升沿,实现故障确认功能。

图27 故障确认按钮事件设置

5. 系统运行效果

完成上述步骤之后,下载组态程序至触摸屏中。实际运行效果证明:SMART LINE触摸屏与V20变频器通 讯正常,触摸屏可以通过四个按钮控制变频器运行、停止、反向以及故障确认;变频器相关变量和状态 可以在触摸屏上正确显示。变频器运行时触摸屏显示画面如图28所示。

图28 变频器运行时触摸屏显示画面

关键词V20, SMART LINE, MODBUS通讯