

二、主要技术参数

下列技术特性主要指比例调节型，对于远控型及开关下列1.2.3.4.5.6项不涉及

- 1.输入信号4-20ma或根据用户要求改变为4-12ma12-20ma0-20ma0-10v等。
- 2.输入通道电阻：250（或200）
- 3.输出电流：4-20ma输出阻抗250
- 4.基本误差：1%，2.5%
- 5.回差：1.5%
- 6.死区：0.5-3%连续可调
- 7.阻尼特性：无摆动
- 8.电流电压：三相380v50hz（或400v50hz）三相4线制单相
- 9.工作环境：温度：-25——+70
湿度：85%周围空气中不含有腐蚀性气体
- 8.防护等级：符合iec145ip65

三、主要特点

1. sh系列电动执行器，在机械设计上采用组合结构，产品部件通用化、标准化、系列化，使得产品通过机械、电机、微电子控制电路，不同功能的组合可以形成多种系列和规格，通用性强，在对产品维护中，减少大量备品备件。

2.

sh-n系列电子式电动执行机构为智能式电子一体化，适用于多种控制模式，既可接受连续的4-20madc控制信号，也可接受开关信号实现远程点动或远程自保持，不再区分开关型还是调节型。

3. 电动执行器的运行状态为就地数字显示，给定信号，阀位信号，显示0-100%数字量对应4-20ma信号，执行器的运行状态就地可直观地显示出来。使用就地操作按钮调试方便，无须开盖。执行机构能够以远程和就地的方式控制，设定和诊断所有的功能和参数。

4. 给定控制信号与阀位输出信号隔离不共地，增强了抗干扰功能。

5. 非侵入式，红外遥控操作。led数字显示、人机界面直观、操作方便。

6. 单相、三相电动执行机构，采用过零触发电力器件，无触点功率输出控制伺服电机运行。

7. 增加远控操作及现场操作的功能选择，通过霍尔开关实现就地（现场）、远控切换及开、关转换操作。

8. 角行程、直行程执行器的角度与行程距离不受90度或固定行程距离约束，在机械设计允许的范围内，均可满足现场安装所需角度或行程距离的要求。

9. 断信号、锁定、报警功能，执行器在运行过程中随机自检，运行状态诊断功能，当出现断信号时，执行器可预先按系统工艺要求，运行到应急设置位置（全开、全关、停止或指定位置）。

10. 自动判断伺服电机启动电流与超力矩状况，力矩传感器检测到超力矩信号后，根据系统工艺要求可随机组态正向与反向超力矩报警输出至控制室。

11. 动态电制动，位置传感器测量到行程平衡点后，电子制动到准确位置，依据不同的力矩输出可独立设置正行程、反行程，制动时间（dip设置），克服了机械摩擦制动缺陷。

12. 三相电动执行器带有动态缺相保护，电源相序自动效正及缺相检测功能，使得执行器始终保持正确转动方向，出现缺相时将自动报警功率模块正反反转指示灯同时闪耀电机停止工作，将报警信号输出到控

制室，提示操作人员提早采取处理措施，恢复后将正常运行。

四、直行程电动执行器主要信号

型号		额定负载 (n)	额定行程(mm)	额定速度(mm/s)	
a+z64/k0610	a+z64/f0610	6400	10	0.6	
a+z64/k1210	a+z64/f1210			1.2	
a+z64/k0616	a+z64/f0616		16	0.6	
a+z64/k1216	a+z64/f1216			1.2	
a+z64/k1816	a+z64/f1816			1.8	
a+z64/k0625	a+z64/f0625		25	0.6	
a+z64/k1225	a+z64/f1225			1.2	
a+z64/k1825	a+z64/f1825			1.8	
a+z64/k0640	a+z64/f0640		40	0.6	
a+z64/k1240	a+z64/f1240			1.2	
a+z64/k1840	a+z64/f1840			1.8	
a+z64/k1260	a+z64/f1260		60	1.2	
a+z64/k1860	a+z64/f1860			1.8	
a+z				机座代号	
b+z				机座代号	
	/			最大输出力矩，数字表示，单位：100n	
	k		电源代号：单相220v/50hz		
	f		电源代号：三相380v/50hz		
			额定速度，数字表示，单位；mm/s		
			额定行程，数字表示，单位：mm		
			控 制 特 性	两位式（开关型）开关量输入	
		无符号		整体比例调节型4-20ma输入	
		s		分立比例调节型4-20ma输入	
		y		远控型（积分型）开关量输入	