

鹤岗西门子PLC模块代理商

产品名称	鹤岗西门子PLC模块代理商
公司名称	浔之漫智控技术（上海）有限公司-西门子PLC
价格	.00/件
规格参数	品牌:西门子 用途:工业 产地:德国
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层A区213室
联系电话	18717946324 18717946324

产品详情

鹤岗西门子PLC模块代理商

我公司主营西门子各系列PLC（S7-200 SMART S7-300 S7-400）触摸屏 变频器（MM系列 G120 G120C G110）伺服（V80 V60）数控备件（PCU50 NCU CCU 轴卡）等价格优势产品为西门子原装正版产品 我公司售出的产品按西门子标准质保 产品本身有质量问题 质保一年 公司秉承：以信待人 以诚待人 质量如生命 客户至上的经营理念 竭诚为您服务 您的肯定是我们大的动力 我们将期待与您长期持久的合作

、控制字：顾名思义，就是起到对变频器的工作运行进行控制的目的。控制字是由各个控制位组成，包含：启动/停机控制位、OFF2停车控制位、使能控制位、故障复位控制位，等等。通过控制这些控制位，就可以达到对变频器进行控制的目的。

通常我们说的端子控制变频器或者通讯控制变频器，其实就是指的通过端子控制的方式或是通讯控制的方式来控制变频器的控制字的各个控制位。

2、状态字：它表示的是变频器处于哪种状态，是运行还是停机，是报警还是故障，等等。状态字同样是由一些状态位组成，每个状态位是如何定义的，这在手册中有详细说明。通过读取状态字中的相应状态位信息，就可以了解到变频器是处于何种情况了。

同样可以通过硬线连接端子的方式或是通讯的方式来读取变频器的状态字。

所谓控制字，就是为了实现某一特定控制功能的字符，由16位或32位二进制数构成，32位组成的字，称为双字。控制字和状态字决定着上位机对变频器的控制功能和状态信息，要参照对应的变频器说明手册进行配置，以实现变频器和上位机的通信程序

故障处理：按图1B进行改进，增加一只时间继电器KT，用其延时闭合的常开触点，替代图1A中KM的辅助常开触点。这样主回路提前得到电源电压，延时2-3s以后，FWD端子才得到启动信号，保证了变频器的可靠启动。

【经验总结】变频器是集电工技术和电子技术为一体的电气设备。异步电动机使用变频调速技术时，速度调节方便，节约电能，运行稳定可靠，故应用范围越来越广泛。但是必须熟悉其性能和控制电路，才能得心应手地进行运用。变频器启动回路电气图纸设计时应注意：如果变频器主回路进线电源开关是接触器，应该增加时间继电器，延时后才能将启动信号送变频器启动端子FWD端子；如果变频器主回路进线电源开关是断路器，先合上断路器，再将启动信号送变频器启动端子FWD端子。这样的电路设计，就能避免变频器不能正常启动的情况出现

变频器不能启动故障处理案例2

故障设备：ABB公司的AC8510-01型变频器(15kW)。

故障现象：这台变频器用于控制冷冻系统中的冷水循环泵(14kW)。在一次停机后，再次启动冷水循环泵时，变频器不能启动。

诊断分析：

观察变频器的显示，频率13Hz，转矩45%，电流由15A慢慢上升到32A，超过了电动机的额定电流(28.8A)。而后这些数字出现跳变现象，电动机不能转动，并且发出“嗡嗡”的响声。

经几次试验后，电动机已经发热，外壳有点烫手。变频器显示故障代码“1”。

查阅使用说明书，报警代码“1”提示电动机过载、加速时间短等故障。

检测主回路电源，没有缺相且电压正常。

用手盘动循环泵，感到很轻松，不存在过载问题。该冷水循环泵一共有两台，一用一备，都是由这台变频器控制。于是切换到另外一台循环泵试车，仍然不能启动。这说明故障不在循环泵，而是变频器的问题。

调整加速时间参数(2202#、2205#参数)，适当延长启动加速时间，故障仍未排除。

再次检查变频器，发现启动后输出电压只有30V左右，这导致输出转矩较小，不能驱动循环泵电动机。

查看原来设置的输出转矩参数，正是按照风机、水泵类负载设定的，与现场实际负载相符。

故障处理：根据说明书的提示，对部分控制输出转矩的参数进行调整，以增大输出转矩，所调整的参数是：

2101#(启动方式选择)，原设置为“1”，现改为“4”。

2110#(转矩提升电流)，原设置为，现改为150%。

2603#(1R补偿电压)，原设置为“—”，现改为“12”。

2605#(在弱磁时电压/频率比的形式)，原设置为“2”，现改为“1”。

如此调整之后，变频器恢复正常工作

S7-300编程语言的基本单位是语句，而语句的构成是指令，每条指令有两部分：一部分是操作码，另一部分是操作数。操作码是指出这条指令的功能是什么，操作数则指明了操作码所需要的数据所在。所谓寻址，就是寻找操作数的过程。S7-300 CPU的寻址分三种：立即寻址、直接寻址、间接寻址。

1. 立即寻址 在一条指令中，如果操作码后面的操作数就是操作码所需要的具体数据，这种指令的寻址方式就叫立即寻址。如：在传送指令中：MOV IN OUT——操作码“MOV”指出该指令的功能把IN中的数据传送到OUT中，其中IN——源操作数，OUT——目标操作数。若该指令为：MOVD 2505 VD500 功能：将十进制数2505传送到VD500中，这里2505就是源操作数。因这个操作数的数值已经在指令中了，不用再去寻找，这个操作数即立即数。这个寻址方式就是立即寻址方式。而目标操作数的数值在指令中并未给出，只给出了要传送到的地址VD500，这个操作数的寻址方式就是直接寻址。

2. 直接寻址 在一条指令中，如果操作码后面的操作数是以操作数所在地址的形式出现的，这种指令的寻址方式就叫直接寻址。如：MOVD VD400 VD500 功能：将VD400中的双字数据传给VD500

3. 间接寻址 在一条指令中，如果操作码后面的操作数是以操作数所在地址的地址形式出现的，这种指令的寻址方式就叫间接寻址。如：MOVD 2505 *VD500 *VD500是指存放2505的地址的地址。如VD500中存放的是VB0，则VD0则是存放2505的地址。该指令的功能：将十进制数2505传送给VD0地址中