

苏州回收爱普生EPSON机械臂 机器人主机主板cpu板

产品名称	苏州回收爱普生EPSON机械臂 机器人主机主板cpu板
公司名称	玉晟电子商行
价格	69888.00/件
规格参数	品牌:回收优傲协作机器人 型号:回收三菱模块 产地:回收松下驱动器
公司地址	深圳市福田区园岭街道园东社区园岭八街园岭新村92栋103
联系电话	13164738586 13164738586

产品详情

平面多关节机器人（SCARA robots）平面多关节（SCARA）机器人具有圆形工作范围，由两个平行关节组成，可以在选定的平面上提供适应性。旋转轴垂直定位，安装在手臂上的末端执行器水平移动。SCARA机器人专门从事横向运动，主要用于装配应用。与圆柱坐标型和笛卡尔机器人相比，SCARA机器人可以更快地移动并且更容易集成。

并联机器人（Parallel robots）

并联机器人也被称为平行连杆机器人，因为它由和公共底座相连的平行关节连杆组成。由于直接控制末端执行器上的每个关节，末端执行器的定位可以通过其手臂轻松控制，从而实现高速操作。并联机器人有一个圆顶形的工作空间。并联机器人通常用于快速取放或产品转移应用。其主要功能有抓取、包装、码垛和机床上下料等。

直角坐标机器人（Cartesian, gantry, linear robots）直角坐标机器人也称为直线机器人或龙门机器人，具有矩形结构。这些类型的工业机器人具有三个棱柱形关节，通过在其三个垂直轴（X、Y和Z）上滑动来提供线性运动。他们可能还附有手腕以允许旋转运动。笛卡尔机器人在大多数工业应用中使用，因为它们配置方面提供了灵活性，使其适合特定的应用需求。笛卡尔机器人可提供高定位精度以及其可承受重型物件。