

奥玛 AUMA执行器机板 AUMA双联开关Z032.070欧玛电动装置

产品名称	奥玛 AUMA执行器机板 AUMA双联开关Z032.070欧玛电动装置
公司名称	上海恒菲电动阀门有限公司
价格	.00/个
规格参数	防护等级:IP67 颜色:白色 电压:AC220 AC380V
公司地址	上海市奉贤区泰叶路159弄33号
联系电话	13045638838 15801734888

产品详情

欧玛执行器工作中方法方面，分为电开型电动执行器和电关型电动执行器。电开型电动执行器和电关型电动执行器的工作上控制信号不一样，在型号规格挑选时要确立好电动执行器的工作上方法，要不然在控制系统中兼容问题，且没法修改。欧玛执行器角行程调节电动执行机构由动力部件和位置（PM-2控制板）两大部分组成。其中动力部件主要由电动机、减速器、力矩行程限制器、开关控制箱、手轮和机械限位装置以及位置发送器等组成。欧玛执行器的操纵量为欧玛执行器开启度，在运用场所通常会依据具体必须将欧玛执行器开或关，或是开到一定水平，乃至动态性的以某类规律性电源开关。在传统式的仿真模拟操纵方法选用时间、电流量的尺寸来表明欧玛执行器的打开角度。因为危害时间、电流（工作电压）等主要参数的要素许多，因而显示信息的打开角度与欧玛执行器的具体部位不容易做到同步，经常会出现显著的偏差。另外，简易的模拟量输入操纵出示的信息内容其比较有限，不利系统软件的调节和维修。欧玛执行器各部分作用简述如下：1、电动机：电动机是特种单相或三相交流异步电动机，具有高启动力矩、低启动电流和较小的转动惯量，因而有较好的伺服特性。在电动机定子内部装有热敏开关做过热保护，当电动机出现异常过热（内部温度超过130℃）时该开关将控制电动机的电路断开以保护电动机和执行机构，当电动机冷却以后开关恢复接通，电路恢复工作。为了克服惯性惰走，调节型电动执行机构的电动机控制电路均有电制动功能。2、减速器：角行程执行机构采用行星减速加涡轮蜗杆传动机构，既有较高的机械效率，又具有机械自锁特性。直行程执行机构的减速器由多转执行机构减速器配接丝杆螺母传动装置组成。3、力矩行程限制器：它是一个设置在减速器内的标准单元，由过力矩保护机构、行程控制机构（电气限位）、位置传感器及接线端子等组成。（1）过力矩保护机构：内行星齿轮在传递力矩时产生的偏转拨动嵌装在齿轮外圈的摆杆，摆杆的两端各装有一个测力压缩弹簧作为正、反向力矩的传感元件，当输出力矩超过设定限制力矩时，内齿轮的偏转使摆杆触动力矩开关，切断控制电路使电动机停转。调整力矩限制弹簧的压缩量即可调整力矩的限定值。该保护具有记忆功能，对应于接线图中的电器设备是力矩开关LEF、LEO。当该保护动作以后，在排除机械力矩故障后，执行机构断电或信号瞬间反向一下即可恢复（即记忆解除）正常工作。（2）行程控制机构：由凸轮组和微动开关组成。该凸轮组通过齿轮减速装股，与减速器传动轴相连，通过调整分别作用于正、反方向微动开关（即行程限位开关）的凸轮板的位置可限定执行机构的行程（行程开关FCO，FCF）。该电气限位的范围在出厂时已经调好，一般情况下请勿随便调整，以免损坏机构。（3）位置传感器：采用高精度、长寿命的导电塑料电位器作为位置传感元件，它与凸轮组同轴连接，整体式比例调节型电动执行机构位置指示信号，是将电

位器随输出轴行程变化的电阻值送入PM-2控制板的比较放大电路，并由它送出一个4-20mA的DC电流信号用于指示。4、开关控制箱：在开关控制箱内装有PM电子位置。5、手轮：在故障状态和调试过程中，可通过转动手轮来实现手动地操作。6、机械限位装置：主要用于故障时以及防止手动操作时超过较限位位置保护。角行程电动执行机构的机械限位采用内置扇形涡轮限位结构，外形体积小，限位可靠；直行程电动执行机构的机械限位采用内置挡块型限位结构，可十分有效地保护阀座、阀杆、阀芯。欧玛执行器是现如今大家应用比较普遍的控制机器设备，它有三种种类，欧玛执行器有直行程安排、角行程安排和多转式等种类。角行程安排电动式电动执行器以电动机为驱动力元器件，将键入的直流电流数据信号变换为相对的角度（0度—九十度），这类电动执行器适用控制蝶阀、隔板这类的转盘式控制阀。直行程安排电动执行器接受键入的直流电流数据信号后使电动机旋转，随后经减速机降速并变换为平行线偏移输出，去控制单座、双座、三通等各种各样控制阀和其他直线型控制组织。多转式电动式电动执行器关键用于打开和关掉截止阀、截止阀门等多转式闸阀，因为它的电机额定功率较大，很大的有几十千瓦，一般多用以地控制和。这三种种类的电动执行器全是以两相沟通交流电动机为驱动力的部位伺服机构，三者电气设备基本原理完全一致，仅仅减速机不一样。我们公司坚持“以质量求生存、以科技求发展、以服务求市场”的经营理念，在互惠互利的基础上，愿与各大客户和朋友精诚合作，竭诚为广大用户提供多方位服务和技术支持。