

# 西门子模块1FL6044-2AF21-1LA1

|      |                          |
|------|--------------------------|
| 产品名称 | 西门子模块1FL6044-2AF21-1LA1  |
| 公司名称 | 浔之漫智控技术（上海）有限公司          |
| 价格   | .00/件                    |
| 规格参数 | 品牌:西门子<br>型号:模块<br>产地:德国 |
| 公司地址 | 上海市松江区广富林路4855弄88号3楼     |
| 联系电话 | 158****1992 158****1992  |

## 产品详情

Logo!8推出8款全新的主机模块和相对应功能的扩展模块；  
· 对比上一代产品，Logo!8的操作更简单，安装尺寸更小巧；  
· Logo!8集成了以太网接口和Web server；  
西门子在“2014中国国际工业博览会”现场发布了新一代智能逻辑控制器Logo!8。该系列控制器将替代现有的Logo! 0BA6和Logo!  
0BA7系列，用于为工业及楼宇领域提供的小型**自动化**解决方案中。Logo!8由8款具备以太网通讯和Web server功能的主机模块和4种附加组件组成，可实现远程访问操作和简单组态。Logo!8操作简单，安装尺寸小巧，数字量及模拟量I/O丰富，具有较高的性价比。在Logo!8的8款主机模块中，不同电压类型的4款主机模块配有显示屏。这些显示屏可显示6行，每行16个字符，并提供三种可调的背景色。显示屏可以清晰地识别信号颜色、操作信息，并很少使用缩写词，使消息文本与状态信息更加易读。

全新的附加组件使Logo!8主机模块得到更好的应用。附加组件中包括每行可显示20个字符并带有4个功能键的6  
行文本显示  
器；4端口以太网交换  
机模块；7个数字量扩展模块、3个模拟量扩  
展模块和单独的**电源**  
模块。此外，还包括可以通过SMS和GPS进行通信的新模块，可用于位置探测和报警、手机远程遥控或时间同步。Logo!8与上一代产品的程序兼容，也可以通过全新的Logo!软件Soft Comfort V8进行配置。该软件有助于快速且简单地创建及实施编程，例如，16个网络节点的通信功能只需简单拖拽即可定义。借助集成的Web server，Logo!8可以通过WLAN和互联网方便地进行监测和控制。Web server全面支持个人电脑、智能手机和平板电脑上的商用浏览器\_从Chrome, FireFox, Internet Explore到Opera\_无论是什么操作系统，带有逻辑模块视图和外部文本的网页都可以瞬间显示，且无需用户掌握任何关于HTML编程的知识。逻辑模块是西门子于上世纪90年代中期推出的一类新设备，它可以填补接触器、辅助继电器、定时开关与可编程逻辑控制器（**PLC**）之间的空白。Logo!逻辑模块面向工业和楼宇领域设计，适用范围涵盖从简单机械自动化到楼宇自动化的广泛领域，包括压机、传送带、分拣系统、馈送系统、自动装卸系统、洗车设备、访问控制系统、照明控制、门禁、水族馆和动物育养箱、供暖控制装置、桑拿房、浴缸和游泳池、鱼类和牲畜饲养的供料

系统，以及升压站和泵站等。世界上公认的台PLC是1969年美国数字设备公司（DEC）研制的。限于当时的元器件条件及计算机发展水平，早期的PLC主要由分立元件和中小规模集成电路组成，可以完成简单的逻辑控制及定时、计数功能。20世纪70年代初出现了微处理器。人们很快将其引入可编程控制器，使PLC增加了运算、数据传送及处理等功能，完成了真正具有计算机特征的工业控制装置。为了方便熟悉继电器、接触器系统的工程技术人员使用，可编程控制器采用和继电器电路图类似的梯形图作为主要编程语言，并将参加运算及处理的计算机存储元件都以继电器命名。此时的PLC为微机技术和继电器常规控制概念相结合的产物。

20世纪70年代中末期，可编程控制器进入实用化发展阶段，计算机技术已全面引入可编程控制器中，使其功能发生了飞跃。更高的运算速度、超小型体积、更可靠的工业抗干扰设计、模拟量运算、PID功能及极高的性价比奠定了它在现代工业中的地位。20世纪80年代初，可编程控制器在先进工业国家中已获得广泛应用。这个时期可编程控制器发展的特点是大规模、高速度、高性能、产品系列化。这个阶段的另一个特点是世界上生产可编程控制器的国家日益增多，产量日益上升。这标志着可编程控制器已步入成熟阶段。

### 运动控制基本功能

- 标准型晶体管输出CPU 模块，ST40/S T60 提供3 轴100 kHz高速脉冲输出，支持PWM（脉宽调制）和PTO 脉冲输出
- 在PWM 方式中，输出脉冲的周期是固定的，脉冲的宽度或占空比由程序来调节，可以调节电机速度、阀门开度等
- 在PTO 方式（运动控制）中，输出脉冲可以组态为多种工作模式，包括自动寻找原点，可实现对步进电机或伺服电机的控制，达到调速和定位的目的
- CPU 本体上的Q0.0，Q0.1 和Q0.3 可组态为PWM 输出或高速脉冲输出，均可通过向导设置完成上述功能

### PWM 和运动控制向导设置

为了简化您应用程序中位控功能的使用，STEP7- Micro/WIN SMART 提供的位控向导可以帮助您在几分钟内全部完成PWM、PTO 的组态。该向导可以生成位控指令，您可以用这些指令在您的应用程序中对速度和位置进行动态控制。

PWM 向导设置根据用户选择的PWM 脉冲个数，生成相应的PWMx\_R UN 子程序框架用于编辑。

运动控制向导多提供3 轴脉冲输出的设置，脉冲输出速度从20 Hz 到100 kHz 可调。

### 运动控制功能特点

- 提供可组态的测量系统，输入数据时既可以使用工程单位（如英寸或厘米），也可以使用脉冲数
- 提供可组态的反冲补偿
- 支持、相对和手动位控模式
- 支持连续操作

- 提供多达32组运动包络，每组包络多可设置16种速度
- 提供4种不同的参考点寻找模式，每种模式都可对起始的寻找方向和终的接近方向进行选择

## 运动控制的监控

为了帮助用户开发运动控制方案，STEP 7-Micro/WIN SMART 提供运动控制面板。其中的操作、组态和包络组态的设置使用户在开发过程的启动和测试阶段就能轻松监控运动控制功能的操作。

目前市场上的软PLC价格对于用户来说，性价比极高。这归根是2个主要优点

一：由于软PLC具有开放的体系结构，用户不必拘泥于厂家限制，可以根据需求，合理选择硬件和软件，从长远的目光来看，是十分节约成本的；并且由于软PLC遵循许多工业标准，能节约人员培训费用。

软件PLC的主要缺点：

但目前软PLC技术尚有许多关键技术需要解决，设备的可靠性，即能够在高温、振动、温差大、多灰尘等。实时性，即能够对现场信号作出及时和确定性响应，以防出现不测后果。