

# 西门子授权代理商S7-1500

产品名称	西门子授权代理商S7-1500
公司名称	浔之漫智控技术（上海）有限公司-西门子模组
价格	.00/件
规格参数	西门子:支持售后
公司地址	1
联系电话	13817547326

## 产品详情

### 西门子授权代理商S7-1500

西门子中国有限公司授权合作伙伴——浔之漫智控技术(上海)有限公司，目前，浔之漫智控技术（上海）有限公司将产品布局于中、高端自动化科技产品领域，其产品范围包括西门子S7-SMART200、S7-200CN、S7-300、S7-400、S7-1200、S7-1500、S7-ET200SP 等各类工业自动化产品。作为西门子授权代理商，西门子模块代理商，西门子一级代理商，西门子PLC代理商，西门子PLC模块代理商，供应全国西门子工控设备，主要销售西门子PLC模块，西门子交换机，西门子变频器，西门子触摸屏，西门子电机，西门子数控软件，西门子电线电缆，西门子低压产品等等。本公司坐落于松江工业区西部科技园，西边和全球芯片制造商台积电毗邻，

东边是松江大学城，向北5公里是佘山国家旅游度假区。轨道交通9号线、沪杭高速公路、同三国道、松闵路等

交通主干道将松江工业区与上海市内外连接，交通十分便利。

公司国际化工业自动化科技产品供应商，是从事工业自动化控制系统、机电一体化装备和信息化软件系统

集成和硬件维护服务的综合性企业。与西门子品牌合作，只为能给中国的客户提供的服务体系，我们

的业务范围涉及工业自动化科技产品的设计开发、技术服务、安装调试、销售及配套服务领域。建立现代化仓

储基地、积累充足的产品储备、引入万余款各式工业自动化科技产品，我们以持续的卓越与服务，取得了年销

销售额10亿元的佳绩，凭高满意的服务赢得了社会各界的好评及青睐。

与此同时，我们还提供西门子G120、G120C V20 变频器；S120 V90

伺服控制系统；6EP电源；电线；电缆；

网络交换机；工控机等工业自动化的设计、技术开发、项目选型安装调试等相关服务。

长期紧密合作过程中，建立了良好相互协作关系，在自动化控制方面的业务逐年成倍增长，为广大用户提供西门子的及自动控制的佳解法方案。西门子公司是一家专注于工业、基础设施、交通和医疗领域的科技公司。浚之漫智控技术(上海)有限公司本着“以人为本、科技先导、顾客满意、持续改进”的工作方针，致力于工业自动化控制领域的产品开发、工程配套和系统集成，拥有丰富的自动化产品的应用和实践经验以及雄厚的技术力量，尤其以PLC复杂控制系统、传动技术应用、数控系统以及低压控制低压配电为公司的技术特长。

说明 示例中的变量值仅供参考，请根据实际需要创建变量。 2.

在输入“St\_I\_add”和“St\_Q\_add”中输入数据。说明

对于四个输入参数“St\_I\_add”、“St\_Q\_add”、“Control\_table”和“Status\_table”，寻址指令操作数模式为间接寻址。必须在输入操作数的开头输入&符号。

对于输入操作数“St\_I\_add”和“St\_Q\_add”，确保偏移与PROFINET

向导中的偏移一致。您可以按以下选项设置变量：在输入信号“Control\_table”中：-

若要使驱动器进行正向移动，将V8000.0设置为1，V8000.1设置为0。-

若要使驱动器进行负向移动，将V8000.1设置为1，V8000.0设置为0。

若要停止驱动器，将变量“Non\_stop”设置为0。若要暂停驱动器，将变量“Non\_Pause”设置为0。

下图显示了移动轨迹和动态参数IP65（NEMA 4X）和IP66（NEMA 7）流量显示计算机有集成33按钮键盘和（128×240像素）图像显示器，可视距离达12m

IP65（NEMA7）一体式流量显示计算机有一个2×16数字字母LCD显示电流、电压、频率和RS232

输出（详见规格说明）压力和温度的模拟输入动态调零自动补偿零点漂移双向流量操作1Mbyte

数字记录，可存储地址和数字可选择英语、西班牙语、德语、意大利语和法语

一体式应用和操作诊断，以确保校准和操作的完整性兼容性好，符合AGA-10声速测量规范主动回零

在“主动回零”（Referencing（active referencing））模式中能够通过SINAMICS V90 PN的“Active referencing

”功能使轴以预定义速度和参考模式沿正向或负向回参考点。要求的速度作为速度配置文件保存在

SINAMICS V90中。另外，预设的加速值和减速值已在

轴的运行配置文件中激活。“OverV”速度超驰影响预组态的运行速度。例如，生效速度为500LU/分且

OverV为120%，则SINAMICS V90中的速度为600LU/分。

必须将输入信号“CancelTraversing”和“IntermediateStop”设置为“1”。“Jog1”和“Jog2”无效，必

须将其设置为“0”。

通过“Positive”和“Negative”确定运行方向。不允许同时选择，否则将产生故障。

当上升沿为“Execute”时开始回参考点。