

检测，抽样检测，工厂审查，年检，不同的质量体系审核，等等方式介入认证过程，并出具相应的检测报告，证书等。功率辐射(Power Clamp) EN55013,14-1 在我们设计单片机电子电路时，常用应用到一下比较常用的电路，每次都需要从新画，即费力又费神，还容易出错，所以本人将自己常用的电路设计成模块，每次使用直接负责即可。由于个人的力量有限，希望大家把自己常用的电路发上来分享。电路难免有错，希望大家指出。。。双路232通信电路：3线连接方式，对应的是母头，工作电压5V，可以使用MAX202或MAX232。三极管串口通信：本电路是用三极管搭的，电路简单，成本低，但是问题，一般在低波特率下是非常好的。子程序子程序是一个可选的指令的集合，仅在被其他程序调用时执行。同一子程序可以在不同的地方被多次调用，使用子程序可以简化程序代码和减少扫描时间。设计得好的子程序容易移植到别的项目中去。中断程序中中断程序是指令的一个可选集合。中断程序不是被主程序调用，它们在中断事件发生时由可编程序控制器的操作系统调用。中断程序用来处理预先规定的中断事件，因为不能预知何时会出现中断事件，所以不允许中断程序改写可能其他程序中使用的存储器。云段落】电子设备都须用到直流电源，接入电源*怕的就是正负极接反了。若没有防反接电路，那就不知会发生什么情况了，元件损坏那是肯定的了。所以一般电路都会加反接电路，如下介绍几种常用电路。利用一个二极管防反接电路通常情况下直流电源输入防反接保护电路是利用二极管的单向导电性来实现防反接保护。如所示：这种接法简单可靠，成本低，但当输入大电流的情况下功耗影响是非常大的。若输入电流额定值达到3A,一般二极管压降为0.7V，那么功耗至少也要达到： $P_d = 3A \times 0.7V = 2.1W$ ，损耗这么大，这样效率必定低，且发热量大，要加散热器。但是脉冲的计算和输出上，由于扫描周期存在，往往也会存在着滞后影响，如果用来控制一些执行机构，比如气缸来动作裁切动作，这样要考虑提前量的补偿问题。提醒一下，如果想用PLC来控制伺服或者步进系统，往往并不需要通过编码器反馈来判断位置，通过一些PLS指令之类的来发出位置脉冲给伺服驱动器，位置环在伺服驱动器内部构成就好，而PLC这边只是一个指令机构，并没有构成位置闭环，当然如果是专门模块控制，使用了NC之类的控制方式，是可以在里边构建位置闭环的。

[巢湖的CEFCROHS认证公司](#)