

实景三维建模 实景建模 大势智慧

产品名称	实景三维建模 实景建模 大势智慧
公司名称	武汉大势智慧科技有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	湖北省武汉市江夏区光谷大道77号金融港B2栋4层
联系电话	15071485358 15071485358

产品详情

常见的三维重建表达方式

深度图其每个像素值代表的是物体到相机xy平面的距离，3d实景建模，单位为 mm。

体素是三维空间中的一个有大小的点，一个小方块，相当于是三维空间种的像素。

点云是某个坐标系下的点的数据集。点包含了丰富的信息，包括三维坐标X，实景三维建模报价，Y，实景建模，Z、颜色、分类值、强度值、时间等等。在我看来点云可以将现实世界原子化，通过高精度的点云数据可以还原现实世界。万物皆点云，获取方式可通过三维激光扫描等。

经过配准后的深度信息仍为空间中散乱无序的点云数据，仅能展现景物的部分信息。因此必须对点云数据进行融合处理，以获得更加精细的重建模型。以Kinect传感器的初始位置为原点构造体积网格，网格把点云空间分割成很多的细小立方体，这种立方体叫做体素(Voxel)。通过为所有体素赋予SDF (Signed Distance Field，有效距离场) 值，来隐式的模拟表面。

莫尔条纹在生活中比较常见，如两层薄薄的丝绸重叠在一起，即可以看到不规则的莫尔(Morie)条纹。基本原理是将两块等间隔排列的直线簇或曲线簇图案重叠起来，以非常小的角度进行相对运动来形成莫尔条纹。因光线的透射与遮挡而产生不同的明暗带，即莫尔条纹。莫尔条纹随着光栅的左右平移而发生垂

直位移，此时产生的条纹相位信息体现了待测物体表面的深度信息，再通过逆向的解调函数，实景三维建模，实现深度信息的恢复。这种方法具有精度高、实时性强的优点，但是其对光照较为敏感，抗干扰能力弱。

实景三维建模报价-实景建模-

大势智慧由武汉大势智慧科技有限公司提供。武汉大势智慧科技有限公司是湖北 武汉 ,信息技术项目合作的见证者，多年来，公司贯彻执行科学管理、创新发展、诚实守信的方针，满足客户需求。在大势智慧领导携全体员工热情欢迎各界人士垂询洽谈，共创大势智慧更加美好的未来。