

西门子中国授权总代理商唐山代理

产品名称	西门子中国授权总代理商唐山代理
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司-西门子总代理商
价格	.00/台
规格参数	品牌:西门子 型号:PLC模块 产地:德国
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢
联系电话	19542938937 19542938937

产品详情

西门子中国授权总代理商唐山代理

浔之漫智控技术(上海)有限公司

我公司经营西门子全新****PLC；S7-200S7-300 S7-400 S7-1200 触摸屏，变频器，6FC，6SNS120 V10 V60 V8 0伺服数控备件：**进口电机（1LA7、1LG4、1LA9、1LE1），国产电机（1LG0，1LE0）大型电机（1LA8，1LA4，1PQ8）伺服电机（1PH，1PM，1FT，1FK，1FS）西门子保内全新**产品‘质保一年。一年内因产品质量问题*更换新产品；不收取任何费。欢迎致电咨询。

西门子代理商-哈尔滨总代理

D.13 SMB34-SMB35：

定时中断的时间间隔特殊存储器字节 34 和 35 控**时中断 0 和 1 的时间间隔。可以*从 1 ms 至 255 ms 的时间间隔（以 1 ms 为增量）。当相应的定时中断事件连接到中断程序时，CPU 捕获时间间隔值。要更改时间间隔，必须将定时中断事件重新连接到相同或不同的中断例程。可以通过分离事件来终止定时中断事件。表格

D- 8 SMB34-SMB35 定时中断时间间隔

S7-200 SMAR SM 地址 说明

T符号名

Time_0_Intrvl SMB34 定时中断 0：时间间隔值（增量为 1 ms，取值范围是 1 ms 到 255 ms）。

Time_1_Intrvl SMB35 定时中断 1：时间间隔值（增量为 1 ms，取值范围是 1 ms 到 255 ms）。

D.14 SMB36-45 (HSC0)、SMB46-55 (HSC1)、SMB56-65 (HSC2)、SMB136-145 (HS

C3)：高速计数器这些地址可为 HSC0、HSC1、HSC2 和 HSC3 提供高速计数器组态和操作。表格

D- 9 高速计数器 0 组态和操作

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC0_Status	SMB36	HSC0 计数器状态注：仅当正在执行高速计数器事件触发的中断例程时，计数器状态位才有效。
	SM36.0 – SM36.4	保留
HSC0_Status_5	SM36.5	HSC0 当前计数方向状态位：1 = 加计数
HSC0_Status_6	SM36.6	HSC0 当前值等于预设值状态位：1 = 相等
HSC0_Status_7	SM36.7	HSC0 当前值大于预置值状态位：1 = 大于
HSC0_Ctrl	SMB37	HSC0 计数器控制
HSC0_Reset_Leve l	SM37.0	复位的有效电平控制位：0 = 复位为高电平有效，1 = 复位为低电平有效
	SM37.1	保留
HSC0_Rate	SM37.2	HSC0 AB 正交相计数器的计数速率选择：0 = 4x 计数速率；1 = 1x 计数速率
HSC0_Dir	SM37.3	HSC0 方向控制位：1 = 加计数
HSC0_Dir_Updat e	SM37.4	HSC0 *新方向：1 = *新方向
HSC0_PV_Updat e	SM37.5	HSC0 *新预设值：1 = 将新预设值写入 HSC0 预设值
HSC0_CV_Updat e	SM37.6	HSC0 *新当前值：1 = 将新当前值写入 HSC0 当前值
HSC0_Enable	SM37.7	HSC0 使能位：1 = 使能
S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC0_CV	SMD38	HSC0 新当前值SMD38 用于将 HSC0 当前值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D38，将 SM37.6 设置为 1 并执行该 HSC 指令。然后，新的当前值将写入 HSC0 的当前计数寄存器。
HSC0_PV	SMD42	HSC0 新预设值SMD42 用于将 HSC0 预设值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D42，将 SM37.5 设置为 1 并执行该 HSC 指令。然后，新的预设值将写入 HSC0 的预设寄存器。

表格 D- 10 高速计数器 1 组态和操作

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC1_Status	SMB46	HSC1 计数器状态注意：仅当正在执行高速计数器事件触发的中断例程时，计数器状态位才有效。
	SM46.0 – SM46.4	保留
HSC1_Status_5	SM46.5	HSC1 当前计数方向状态位：1 = 加计数
HSC1_Status_6	SM46.6	HSC1 当前值等于预设值状态位：1 = 相等
HSC1_Status_7	SM46.7	HSC1 当前值大于预设值状态位：1 = 大于
HSC1_Ctrl	SMB47	HSC1 控制
	SM47.0-SM47.2	保留
HSC1_Dir	SM47.3	HSC1 方向控制位：1 = 加计数；0 = 减计数
HSC1_Dir_Updat e	SM47.4	HSC1 *新方向：1 = *新方向
HSC1_PV_Updat e	SM47.5	HSC1 *新预设值：1 = 将新预设值写入 HSC1 预设值
HSC1_CV_Updat e	SM47.6	HSC1 *新当前值：1 = 将新当前值写入 HSC1 当前值
HSC1_Enable	SM47.7	HSC1 使能位：1 = 启用 HSC；0 = 禁用 HSC

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC1_CV	SMD48	HSC1 新当前值SMD48 用于将 HSC1 当前值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D48，将 SM47.6 设置为 1并执行该 HSC 指令。然后，新的当前值将写入 HSC1 的当前计数寄存器。
HSC1_PV	SMD52	HSC1 新预设值SMD52 用于将 HSC1 预设值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D52，将 SM47.5 设置为 1并执行该 HSC 指令。然后，新的预设值将写入 HSC1 的预设寄存器。

表格 D- 11 高速计数器 2 组态和操作

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC2_Status	SMB56	HSC2 计数器状态注意：仅当正在执行高速计数器事件触发的中断例程时，计数器状态位才有效。
	SM56.0 – SM56.4	保留
HSC2_Status_5	SM56.5	HSC2 当前计数方向状态位：1 = 加计数
HSC2_Status_6	SM56.6	HSC2 当前值等于预设值状态位：1 = 相等
HSC2_Status_7	SM56.7	HSC2 当前值大于预设值状态位：1 = 大于
HSC2_Ctrl	SMB57	HSC2 控制
HSC2_Reset_Level	SM57.0	HSC2 复位的有效电平控制：0 = 复位为高电平有效；1 = 复位为低电平有效
	SM57.1	保留
HSC2_Rate	SM57.2	HSC2 AB 正交相计数器的计数速率选择：0 = 4x 计数速率；1 = 1x 计数速率
HSC2_Dir	SM57.3	HSC2 方向控制位：1 = 加计数
HSC2_Dir_Update	SM57.4	HSC2 *新方向：1 = *新方向

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC2_PV_Update	SM57.5	HSC2 *新预设值：1 = 将新预设值写入 HSC2 预设值
HSC2_CV_Update	SM57.6	HSC2 *新当前值：1 = 将新当前值写入 HSC2 当前值
HSC2_Enable	SM57.7	HSC2 使能位：1 = 使能
HSC2_CV	SMD58	HSC2 新当前值SMD58 用于将 HSC2 当前值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D58，将 SM57.6 设置为 1并执行该 HSC 指令。然后，新的当前值将写入 HSC2 的当前计数寄存器。
HSC2_PV	SMD62	HSC2 新预设值SMD62 用于将 HSC2 预设值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SM D62，将 SM57.5 设置为 1并执行该 HSC 指令。然后，新的预设值将写入 HSC2 的预设寄存器。

表格 D- 12 高速计数器 3 组态和操作

S7-200 SMART符号名	SM 地址	说明
HSC3_Status	SMB136	HSC3 计数器状态注意：仅当正在执行高速计数器事件触发的中断例程时，计数器状态位才有效。
	SM136.0 – SM136.4	保留
HSC3_Status_5	SM136.5	HSC3 当前计数方向状态位：1 = 加计数
HSC3_Status_6	SM136.6	HSC3 当前值等于预设值状态位：1 = 相等

HSC3_Status_7	SM136.7	HSC3 当前值大于预设值状态位：1 = 大于
HSC3_Ctrl	SMB137	HSC3 计数器控制
	SM137.0 – SM137.2	保留
HSC3Dir	SM137.3	HSC3 方向控制位：1 = 加计数
S7-200	SM 地址	说明
SMART符号名		
HSC3_Dir_Upd	SM137.4	HSC3 *新方向：1 = *新方向
at e		
HSC3_PV_Upd	SM137.5	HSC3 *新预设值：1 = 将新预设值写入 HSC3 预设值
at e		
HSC3_CV_Upd	SM137.6	HSC3 *新当前值：1 = 将新当前值写入 HSC3 当前值
at e		
HSC3_Enable	SM137.7	HSC3 使能位：1 = 使能
HSC3_CV	SMD138	HSC3 新当前值SMD138 用于将 HSC3 当前值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SMD138，将 SM137.6 设置为 1 并执行该 HSC 指令。然后，新的当前值将写入 HSC3 的当前计数寄存器。
HSC3_PV	SMD142	HSC3 新预设值SMD142 用于将 HSC3 预设值设置为您所选择的任何值。要*新当前值，可将所需的新当前值写入 SMD142，将 SM137.5 设置为 1 并执行该 HSC 指令。然后，新的预设值将写入 HSC3 的预设寄存器。

D.15 SMB67-SMB71、SMB77-SMB81 和 SMB567-SMB571：PWM0、PWM1 和 PWM2 高速输出SMB67 至 SMB81 用于监视和控制 PLS（脉冲）指令的脉冲宽度调制输出（PWM0 和1）。SMB567 至 SMB571 用于监视和控制 PWM2 的脉冲宽度调制输出。表格 D-13 高速输出 0 组态和控制

S7-200	SM 地址	功能
SMART符号名		
PLS0_Ctrl	SMB67	控制 Q0.0 的脉冲宽度调制
PLS0_Cycle_Updat	SM67.0	PWM0 *新周期时间值：1 = 写入新周期
e		
PWM0_PW_Updat	SM67.1	PWM0 *新脉冲宽度值：1 = 写入新脉冲宽度
e		

D.15 SMB67-SMB71、SMB77-SMB81 和 SMB567-SMB571：PWM0、PWM1 和 PWM2 高速输出

S7-200	SM 地址	功能
SMART符号名		
	SM67.2	保留
PLS0_TimeBase	SM67.3	PWM0 时基：0 = 1 μs/刻度；1 = 1 ms/刻度
	SM67.4-SM67.6	保留
PLS0_Enable	SM67.7	PWM0 使能位：1 = 使能
PLS0_Cycle	SMW68	周期时间值、脉冲宽度调制输出 2 字数据：PWM0 周期时间值（2 至 65535 个时基单位）
PWM0_PW	SMW70	脉冲宽度调制输出 2 的脉冲宽度值字数据：PWM0 脉冲宽度值（0 至 65535 个单位时基）

表格 D- 14 高速输出 1 组态和控制

S7-200	SM 地址	功能
SMART符号名		
PLS1_Ctrl	SMB77	控制 Q0.1 的脉冲宽度调制
PLS1_Cycle_Updat	SM77.0	PWM1 *新周期时间值：1 = 写入新周期
e		
PWM1_PW_Updat	SM77.1	PWM1 *新脉冲宽度值：1 = 写入新脉冲宽度
e		

SMART符号名	SM 地址	说明
PLS1_TimeBase	SM77.2 SM77.3 SM77.4-SM77.6	保留 PWM1 时基：0 = 1 μs/刻度；1 = 1 ms/刻度 保留
PLS1_Enable	SM77.7	PWM1 使能位：1 = 使能
PLS1_Cycle	SMW78	周期时间值、脉冲宽度调制输出 1 字数据：PWM1 周期时间值（2 至 65535 个时基单位）
PWM1_PW	SMW80	脉冲宽度调制输出 1 的脉冲宽度值字数据：PWM1 脉冲宽度值（0 至 65535 个单位时基）
表格 D- 15 高速输出 2 组态和控制		
S7-200 SM 地址		
SMART符号名		
PLS2_Ctrl	SMB567	控制 Q0.3 的脉冲宽度调制
PLS2_Cycle_Update	SM567.0	PWM2 *新周期时间值：1 = 写入新周期
PWM2_PW_Update	SM567.1	PWM2 *新脉冲宽度值：1 = 写入新脉冲宽度
PLS2_TimeBase	SM567.2 SM567.3 SM567.4- SM567.6	保留 PWM2 时基：0 = 1 μs/刻度；1 = 1 ms/刻度 保留
PLS2_Enable	SM567.7	PWM2 使能位：1 = 使能
PLS2_Cycle	SMW568	周期时间值、脉冲宽度调制输出 2 字数据：PWM2 周期时间值（2 至 65535 个时基单位）
PWM2_PW	SMW570	脉冲宽度调制输出 2 的脉冲宽度值字数据：PWM2 脉冲宽度值（0 至 65535 个单位时基）

西门子中国授权总代理商唐山代理