

# 云南地区西门子模块总代理

产品名称	云南地区西门子模块总代理
公司名称	浔之漫智控技术（上海）有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	上海市松江区广富林路4855弄88号3楼
联系电话	158****1992 158****1992

## 产品详情

### 云南地区西门子模块总代理

SIMATIC S7-1200 支持控制步进马达和伺服驱动器的开环回路速度和位置。使用轴技术对象和\*认可的 PLCopen 运动功能块，在工程组态 SIMATIC STEP 7 Basic 中可轻松组态该功能。除了“home”和“jog”功能，也支持移动、相对移动和速度移动。驱动调试控制面板工程组态 SIMATIC STEP 7 Basic 中随附的驱动调试控制面板，简化了步进马达和伺服驱动器的启动和调试操作。它提供了单个运动轴的自动控制和手动控制，以及在线诊断信息。用于闭环回路控制的 PID 功能 SIMATIC S7-1200 多可支持 16 个 PID 控制回路，用于简单的过程控制应用。借助 PID 控制器技术对象和工程组态 SIMATIC STEP 7 Basic 中提供的支持编辑器，可轻松组态这些控制回路。另外，SIMATIC S7-1200 支持 PID 自动调整功能，可自动为节省时间、积分时间和微分时间计算调整值。PID 调试控制面板 SIMATIC STEP 7 Basic 中随附的 PID 调试控制面板，简化了回路调整过程。它为单个控制回路提供了自动调整和手动控制功能，同时为调整过程提供了图形化的趋势视图。

### 优势概述

经过认证，因符合高安全要求（SIL 3/PL e）而适用于所有安全应用

参数可以调整，具有通用性

拥有全球适用的认证证书，可在全球范围使用

紧凑型 SIRIUS 设计

标准导轨安装用的装置连接器，用于灵活连接和扩展

可拆卸端子使得工厂可用性显著提高

黄色的端子盖用于清晰识别装置为安全部件

传感器电缆长达 2 000 m，可在大型工厂中使用。

## 继电器输出点

不同的电压可通过浮置触点分断

通过继电器触点，可以连接高达 5 A AC-15/DC-13 的电流。

## 半导体输出

无磨损

适合频繁分断应用中使用

具抗震动和防尘

较高的电气寿命

## 电源输出（3SK1213 输出扩展）

不同的电压可通过浮置触点分断

通过电源继电器触点，可以分断高达 10 A AC-15/6 A DC-13 的电流。

机械和电气使用寿命长

安全输出与电子器件间保护性隔离

可通过添加 3RM1 电机起动器来扩展

SIRIUS 3SK 安全继电器适合与 SIRIUS 3RM1 电机起动器组合使用。

通过 SIRIUS 3ZY12 装置连接器（与 3SK1 Advanced/3SK2 结合使用）或常规接线（适合所有 3SK1 和 3SK2 基本单元）进行组合。

可非常方便在组合装置中执行集体关断。通过装置连接器执行接线，并在紧急情况下关断扩展部件的控制电压。不再需要在安全继电器与电机起动器之间进行复杂的电缆连接。

3RM1 电机起动器将半导体技术和继电器技术的优点组合在一起。这种组合也称为混合技术。

电机起动器中的混合技术具有以下特点：

通过半导体元件短暂传导具有电动负载时的浪涌电流。优点包括可以保护继电器触点，因磨损低而延长使用寿命。

通过继电器触点传导连续电流。与半导体相比的优点是热损耗较低。

同样通过半导体执行关断。触点只是轻微暴露于电弧，从而使用寿命较长。

## 集成过载保护

在使用Modbus协议时，计算机与S7-200之间通讯直接使用PPI通讯电缆即可。但如果通讯距离较远，或者需要将多个S7-200连接到一个通讯总线上时，我们可以通过如下方法配制通讯链路。

## 选配一个计算机通讯端口

由于S7-200通讯端口物理层使用的是RS-485通讯规范，因此我们需要在计算机端增加一个RS-485通讯端口，才能与计算机通讯建立通讯。如果计算机闲置的串口，我们可以选配一个RS-232转RS-484转换器即可；如果没有闲置的串口，我们通过计算机中增加一个RS-485通讯卡也可以；现在很多计算机都有USB口，我们也可以在计算机上外接一个USB转RS-485转换器。

## 连接通讯电缆

S7-200的通讯端口是一个9孔（famel）D型插头，针脚分布如下所示：

S7-200通讯端口（端口0）与RS-485板卡或RS-485/RS-232转换器之间接线，如下图所示：

## S7-200编程及设置

在缺省情况下S7-200的通讯端口是不支持Modbus协议的，要想实现Modbus通讯必需在PLC的主程序模块中调用Modbus通讯子程序。Modbus通讯子程序可以从“STEP 7-Micro/WIN Add-On: Instruction Library (STEP 7-Micro/WIN附件：指令库)”中获得。在安装了“STEP 7-Micro/WIN附件：指令库”后，在导航树“指令/库”下面我们可以找到“Modbus Protocol”。在其下面包含了MBUS\_INIT和MBUS\_SLAVE两个子程序，MBUS\_INIT用于对Modbus通讯进行初始化，MBUS\_SLAVE用于在指定端口上提供Modbus从站通讯服务。下在介绍如何在主程序中调相关子程序及环境参数设置：

### 调用Modbus通讯初始化命令

首先为MBUS\_INIT命令建立一个触发条件（只触发一次），如：SM0.1；从导航树“指令/库/Modbus Protocol”下面，将MBUS\_INIT指令拖拽到主程序块中。再就是正确设置MBUS\_INIT各项调用参数和执行结果输出地址，我们可以建立一下如下图所示初始化调用过程：

Mode:协议类型，1-Modbus协议；0-PPI协议。

Addr: PLC地址，1~247，。

Baud: 通讯波特率，1200、2400、4800、9600、19200、38400、57600或11520。

Parity: 校验方式，0-无校验；1-奇数校验；2-偶数校验。

Delay:信息结束超时时间，0~32767,有线连接设置为0即可。

MaxIQ:0~128,映射在离散输入寄存器或离散输出寄存器中的I或Q数。建议为：128。

MaxAI:0~32；映射在模拟输入寄存器中AIW数；CPU 221为0，CPU 222为16，CPU 224、226和226XM为32。

MaxHold:V内存映射在保持寄存器中的寄存器数。

HoldStart:V内存的映射时的起始地址。

Done:初始化指完成时，输出为开状态；开关量（Bit）。

Error:初始化错误代码，请参阅Modbus从机协议执行错误代码；输出为字节。

### 调用Modbus从机通讯命令

初始化完成后，就可以调用Modbus从机通讯命令（MBUS\_SLAVE）了。通常Modbus从机通讯命令在主程序块的每个执行周期都要初执行（始终保持通讯状态），因为可以用一个常开量作为命令的触发条件，如：SM0.0。从导航树“指令/库/ Modbus Protocol”下面，将MBUS\_SLAVE指令拖拽到主程序块中。调用过程如下图所示：

Done: 当MBUS\_SLAVE指令响应对Modbus请求时，“Done”为开状态。没通讯请求时“Done”为关状态。

Error:指令执行结果。只有“Done”为开状态时，此状态有效。请参阅Modbus从机协议执行错误代码；输出为字节。