

惯性测量单元 imu

产品名称	惯性测量单元 imu
公司名称	西安市精准测控有限责任公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	西安市高新区科技路二路65号清华科技园A-312
联系电话	029-88814882 18092861453

产品详情

惯性测量单元PA-IMU488B

惯性测量单元P

A-

IMU488B是一款产业化的性能卓

越、小容积、耐高过载的[惯性力测量设备](#)

。陀螺图片零偏可靠性 $2^{\circ}/h$ (Allan) , 加速度传感器零偏可靠性50g (Allan) 适合于武器的导航栏、控制和动态测量。此产品系列选用高精密MEMS惯性器件, 具备可靠性高和高坚固性, 在恶劣环境下依然能精密的精确测量健身运动载体的角速度和加速度信息内容。

1.产品简介

惯性测量单元PA-IMU488B是一款产业化的性能卓越、小容积、耐高过载的惯性力测量设备,陀螺图片零偏可靠性 $2^{\circ}/h$ (Allan) , 加速度传感器零偏可靠性50g (Allan) 。适合于导航栏、控制和动态测量。此产品系列选用高精密MEMS惯性器件, 具备可靠性高和高坚固性, 在恶劣环境下依然能精密的精确测量健身运动载体的角速度和加速度信息内容。

该惯性测量单元，内嵌GPS/BD单频双模式卫星接收机，搭载了三轴磁传感器，与此同时搭载了气压感应器，可以实现高度测量。工作方式可以从组合导航、AHRS、竖直陀螺图片等状况下灵便转换。能够满足多种多样组合导航应用需求，尤其适用无人飞机、汽车导航、河面出航器等各种健身运动物体的导航栏及操纵。

本产品搭载了自主产权全新的组合导航融合算法，可以实现高灵敏追踪、宽阔空间的定位，从而可满足大城市、森林、大峡谷等地貌的导航应用。该系统通过精心策划，将具有非凡组合导航的性能系统软件规格变小至前所未有紧密，并完成了质量的降到低。

2.构成与作用

惯性测量单元PA-IMU488B款内嵌三轴陀螺图片、三轴加表中用以精确测量载体的三轴角速率，三轴加速度。根据串口通信按照约定通信协议导出通过误差补偿（包含温度补偿、组装回程误差角赔偿、离散系统赔偿等）的陀螺图片、加表数据。

组合导航系统软件PA-GS488B在惯性测量单元的前提下三轴磁传感器、气压感应器、卫星接收机，并内嵌了组合导航融合算法。导出结合后姿势、航行方向、速率、相对高度、部位、数字时钟等相关信息。

我公司主要经营陀螺仪传感器,倾角传感器,加速度计,三轴加速度计,惯性测量单元（IMU）,垂直陀螺仪,电子罗盘