

西安市西门子触摸屏代理商/经销商

产品名称	西安市西门子触摸屏代理商/经销商
公司名称	上海励玥自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	上海市金山区张堰镇花贤路69号1幢A4619室
联系电话	18268618781

产品详情

公司主要从事工业自动化产品的集成,销售与维修。致力于为您提供在机械、化工、水泥、电力、环保等领域的电气及自动化技术的完整解决方案,包括自动化产品及系统、工程项目执行及管理、主要过程控制领域技术支持,以及的售后服务、培训等。西门子DP电缆接头用于将 PROFIBUS 节点连接到 PROFIBUS 总线电缆 安装方便 FastConnect 插头采用绝缘刺破连接技术,可确保*短的组装时间 集成端接电阻 (6ES7 972-0BA30-0XA0 中不具有) 通过带 Sub-D 接口的连接器可以连接编程器,无需额外安装网络节点 Area of application 用于 PROFIBUS 的 RS485 总线连接器,可用于连接 PROFIBUS 节点或 PROFIBUS 网络部件到 PROFIBUS 总线电缆。 Design 提供有各种类型的总线连接器,可优化用于连接的设备CPU 模式 可从此对话框选择 CPU 启动后的模式。可以选择以下三种模式之一: STOPCPU 在上电或重启后始终应该进入 STOP 模式(默认选项)。 RUNCPU 在上电或重启后始终应该进入 RUN 模式。对于多数应用,特别是对 CPU 独立运行而不连接 STEP 7-Micro/WIN SMART 的应用,RUN 启动模式选项是正确选择。 LASTCPU 应进入上一次上电或重启前存在的工作模式。此选项可用于程序开发或调试。要注意运行中的 CPU 会因为很多原因进入 STOP 模式,例如扩展模块故障、扫描看门狗*时事件、存储卡插入或不规则上电事件。CPU 进入 STOP 模式后,每次上电时 CPU 都会继续进入 STOP 模式。必须通过 STEP 7-Micro/WIN SMART 将 CPU 恢复到 RUN 模式硬件选项 还可组态 CPU 以允许在以下硬件条件下以 RUN 模式运行: 缺少在 CPU 中存储的硬件配置内的一台或多台设备。 CPU 中存储的硬件配置与实际存在的设备之间存在差别,导致配置错误(例如,离散输入模块取代了组态的离散输出模块)。如果不选择以上选项之一或全部并有任一禁止条件为真,则禁止 CPU 进入 RUN 模式。模拟量类型组态 对于每条模拟量输入通道,都将类型组态为电压或电流。为偶数通道选择的类型也适用于奇数通道:为通道 0 选择的类型也适用于通道 1,为通道 2 选择的类型也适用于通道 3。范围 然后组态通道的电压范围或电流范围。可选择以下取值范围之一: +/- 2.5v +/- 5v +/- 10v 0 - 20ma “抑制”(Rejection) 传感器的响应时间或传送模拟量信号至模块的信号线的长度和状况,也会引起模拟量输入值的波动。这种情况下,可能会因波动值变化太快而导致程序逻辑无法有效响应。用户可组态模块对信号进行抑制,进而消除或小化以下频率点的噪声: 10 Hz 50 Hz 60 Hz 400 Hz “平滑”(Smoothing) 可组态模块在组态的周期数内平滑模拟量输入信号,从而将一个平均值传送给程序逻辑。有四种平滑算法可供选择: 无(无平滑) 弱中 强报警组态 可为所选模块的所选通道选择是启用还是禁用以下报警: *出上限(值 > 32511) *出下限(值 < -32512) 用户电源(在系统块的“模块参数”(Module Parameters) 节点下组态,热电偶的基本操作 两种不同的金属彼此之间存在电气连接时,便会形成热电偶

。热电偶产生的电压与结点温度成正比。电压很小；一微伏能表示很多度。测量热电偶产生的电压，对额外的结点进行补偿，然后将测量结果线性化，这些是使用热电偶测量温度的基础。将热电偶连接至 TC 模拟量输入模块时，需将两条不同的金属线连接至模块的信号连接器上。这两条不同的金属线互相连接的位置即形成了传感器热电偶。在这两条不同的金属线与信号连接器相连的位置，构成了另外二个热电偶。连接器温度会引起一定的电压，该电压将添加到传感器热电偶产生的电压中。如果不对该电压进行修正，结果报告的温度将偏离传感器温度。冷端补偿便是用于对连接器热电偶进行补偿。热电偶表是基于参比端温度（通常是零摄氏度）得来的。冷端补偿用于将连接器温度修正为零摄氏度。冷端补偿可消除连接器热电偶增加的电压。模块的温度在内部测量，然后转换为数值并添加到传感器换算中。之后是使用热电偶表对修正后的传感器换算值进行线性化。为使冷端补偿**佳效果，必须将热电偶模块安装在温度稳定的环境中。符合模块规范的模块环境温度的缓慢变化（** 0.1 °C/分钟）能够被正确补偿。穿过模块的空气流动也会引起冷端补偿误差。如果需要*佳的冷端误差补偿效果，则可使用外部 iso 热端子块。热电偶模块可以使用 0 °C 基准值或 50 °C 基准值端子块。启用不良诊断报警 单击“启用不良诊断报警” (Enable bad diagnostic alarm) 复选框，当电池出现故障时便触发报警。启用数字量输入的状态 单击“启用数字量输入的状态” (Enable status in digital input)，启用数字量输入监视信号板的状态。电池 (BA01) 信号板的相关操作 电池信号板上有一个红色 LED，可为用户提供有关电池健康状况的视觉指示。LED 亮表示电池电量不足。无论系统块是否包含信号板的组态，CPU 都会自动采用信号板上的实时时钟并执行电池测试和电池健康状况 LED 操作。借助电池信号板系统块组态中的相关选项，用户可以选择以诊断报警的方式报告电池电量不足，和/或在组态的设备映像寄存器输入字节的 LSB（例如，I7.0）位报告电池状态（1= 电池电量不足、0= 电池电量充足）。用户必须选择系统块组态中的电池信号板，这样才可以使用附加电池健康状况报告选项 FBD 编辑器的特点 FBD 编辑器以图形方式显示程序，类似于通用逻辑门图。FBD 中没有 LAD 编辑器中的触点和线圈，但有相等的指令，以方框指令的形式显示。FBD 不使用左右侧电源导轨的概念，因此，术语“逻辑流”用于表达流过 FBD 逻辑块的控制流的类似概念。通过 FBD 元件的逻辑“1”称为逻辑流。逻辑流输入的起点和逻辑流输出的终点可以直接分配给操作数。程序逻辑由这些框指令之间的连接决定。即，来自一条指令的输出（例如 AND（与）方框）可用于启用另一条指令（例如计时器），以创建必要的控制逻辑。这一连接概念使能够解决各种各样的逻辑问题。选择 FBD 编辑器时，请考虑以下要点： 图形逻辑门表示样式对跟随程序流有益。 可以使用 STL 编辑器显示所有用 SIMATIC FBD 编辑器编写的程序。STL 编辑器的特点 STL 编辑器以文本语言的形式显示程序。STL 编辑器允许您输入指令助记符来创建控制程序。STL 编辑还允许您创建用 LAD 或 FBD 编辑器无法创建的程序。这是因为您是用 CPU 的本机语言在编程，而不是在图形编辑器中编程，在编辑器中必须应用一些限制以便正确绘图。如下例所示，这种基于文本的概念与汇编语言编程十分相似。数据块 (DB) 编辑器 数据块允许您向 V 存储器的特定位置分配常数 (页 85) (数字值或字符串)。您可以对 V 存储区的字节 (V 或 VB)、字 (VW) 或双字 (VD) 地址赋值。还可以输入可选注释，前面带双正斜线 //。 数据块的行必须分配显式地址。可使用存储器地址 (地址) 或符号表 (页 121) 中以前分配给地址的符号名称 (符号地址)。 后续行可分配显式地址或隐式地址。当您在单个地址分配后键入多个数据值时，或键入仅包含数据值的一行时，编辑器会自动进行隐性地址分配。编辑器根据先前的地址分配及数据值大小 (字节、字或双字)，适当数量的 V 存储区。 数据块编辑器是一种自由格式文本编辑器；但是，它预期地址或符号名称出现在个位置。如果继续输入一个隐式数据值条目，输入隐式赋值前在地址位置输入至少一个空格。键入一行后，按 ENTER 键，数据块编辑器格式化该行 (对齐地址列、数据和注释；大写 V 存储区地址) 并重新显示行。数据块编辑器接受大小写字母，并允许使用逗号、制表符或空格作为地址和数据值之间的分隔符。完成一个赋值行后按 CTRL - ENTER，将地址自动增加至下一个可用地址高速 I/O 高速计数器 CPU 集成了高速计数器功能，可对高速外部事件进行计数而不会降低 CPU 的性能。有关 CPU 支持的速率的信息，请参见“产品概述” (页 21)。存在于时钟、方向控制和复位功能的输入，这些功能均受支持。可选择单相、双相或 AB 正交相以改变计数速率。有关详细信息，请参见高速计数器指令 (页 272) 说明。高速脉冲输出 标准 CPU 型号支持高速脉冲输出，可在某些输出上生成一个高速脉冲串输出 (PTO) 或脉宽调制 (PWM) 信号。有关 CPU 支持的数量和速率的信息，请参见“产品概述” (页 21) 章节。PTO 函数以脉冲数 (从 1 到 2,147,483,647 个脉冲) 和频率 (Hz) 提供一个方波 (50% 负载循环) 输出。可编写 PTO 函数以产生一个脉冲串或包含多个脉冲串的一个脉冲包络。例如，可使用一个脉冲包络通过一个简单的斜升、运行和斜降顺序或*复杂的顺序控制步进电机。PWM 功能实现周期时间固定、占空比可变的输出，周期时间和脉冲宽度以微秒或毫秒为增量进

行。当脉冲持续时间等于循环时间，负载循环为 100%，该输出持续打开。当脉冲持续时间为 0，负载循环为 0%，该输出关闭。更多相关信息，请参见脉冲输出指令 (页 298)。有关使用 PWM (页 743) 的详细信息，请参见开环运动控制。开环运动控制 标准 CPU 型号支持开环运动控制功能。运动曲线可以进行构成并执行，可在用户程序控制下执行交互式移动，并可使用若干内置参考点搜索序列。使用自由端口模式控制串行通信端口 可以选择自由端口模式以通过用户程序控制 CPU 的串行通信端口。选择自由端口模式后，程序通过使用接收中断、发送中断、发送指令和接收指令来控制通信端口的操作，并在自由端口模式下控制通信协议。使用 SMB30 和 SMB130 来选择波特率和奇偶校验。CPU 向两个物理端口分配两个存储器字节： 向集成 RS485 端口 (端口 0) 分配 SMB30 向 CM01 RS232/RS485 信号板 (SB) 端口 (端口 1) 分配 SMB130CPU 处于 STOP 模式时，会禁用自由端口模式，并会重新建立正常通信 (例如，HMI 设备访问)。在简单的情况下，可以只使用发送 (XMT) 指令向打印机或显示器发送消息。其它示例包括与条形码阅读器、秤和焊机的连接。在各种情况下，都必须编写程序，以支持在自由端口模式下与 CPU 进行通信的设备所使用的协议。上海湘驰自动化设备有限公司是德国 SIEMENS 中国授权代理商，公司主要从事工业自动化产品的集成、销售与维修。致力于为您提供在机械、化工、水泥、电力、环保等领域的电气及自动化技术的完整解决方案，包括自动化产品及系统、工程项目执行及管理、主要过程控制领域技术支持，以及的售后服务、培训等。公司本着“以人为本、科技先导、矢志**、追求”的工作方针，致力于工业自动化控制领域的产品开发、工程配套和系统集成、销售，拥有丰富的自动化产品的应用和实践经验以及雄厚的技术力量，尤其以 PLC 复杂控制系统、传动技术应用、伺服控制系统、数控备品备件、人机界面及网络/软件应用为公司的技术特长。