

GoSLAM激光三维扫描仪RS100S测量测绘

产品名称	GoSLAM激光三维扫描仪RS100S测量测绘
公司名称	深圳市鹏锦科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	品牌:GoSLAM 型号:RS100S
公司地址	深圳市龙岗区布吉街道长龙社区水径欧密巷7号 本涛公司厂房602（注册地址）
联系电话	0755-83228715 18320930025

产品详情

GoSLAM激光三维扫描仪RS100S测量测绘

GoSLAM移动测量系统采用SLAM技术（simultaneous localization and mapping）即实时定位与建图技术，不依赖于GPS等GNSS定位，在室内外空间等未知环境移动中，进行自身定位及增量式三维建图。

GoSLAM致力于为客户提供更佳用户体验作业方式的移动三维激光测量系统产品解决方案

产品优势：

01 强大性能 配备旋转激光测头，120米射程，每秒采集32万点能力的RS100S移动测量系统具有360° × 285° 超大视场角，相对点精度高1cm（具有低反射率增程模式）

02 RTD实时解算技术 RS100S产品具备独特的RTD实时解算技术，可以在扫描过程中实时进行SLAM解算，扫描完成无需等待导出即可使用，效率大幅提升

03 移动端APP实时预览 移动端APP替代传统触控屏，作业时通过APP实时浏览点云数据，支持多种浏览交互方式，支持更多人机交互内容

04 耐候性及多平台支持 RS100S系统具备耐候性，可在-30-60环境下作业，并且兼容背包、无人机、车载等多种移动平台

行业应用：

快速精确的体容量移动解决方案 GoSLAM RS100S对于煤堆、矿堆、物料、粮仓体容量盘点具有优势，RS100S基于激光扫描及SLAM定位技术，可以在棚内、室外环境进行快速

移动式扫描作业，无需GPS，其精度高速度快点云实时可见，独特的超低反射率物增程功能对煤堆、矿料等尤为有效，具有其他测量方式没有的优势。

堆体计量（盘煤、矿料、粮储等等）

手持车载、室内外建筑信息快速获取 GoSLAM RS100S基于多平台开发，可以手持、背包、车载、无人机搭载，独特的旋转测头32万点/秒扫描频率，可以更快移动速度进行数据采集，可以对各类建筑信息进行高密度的空间信息采集，如现代楼盘、城镇房屋、农村地籍、建筑立面、古建筑等，进行内业三维建模及画图。

建筑信息采集（BIM、数字孪生、建筑立面）

地上地下无缝一体化信息采集方式 基于SLAM定位技术的GoSLAM RS100S产品无需GPS，无论室内室外都可以进行快速三维数据获取，不受明亮或黑暗环境影响获取高质量点云数据。对于地下停车场、人防设施、商场机场、工厂大型设施、矿山矿道都可以使用RS100S系统进行完整准确的空间信息采集。

地下设施数字化（停车场、矿山矿道、人防设施）

对于复杂结构空间环境，SLAM更为有效 农、林、地质错综复杂的现场环境及高密度的覆盖性，一直是三维数据获取的难点领域，SLAM技术的到来使该领域的难题迎刃而解，GoSLAM RS100S产品具有旋转激光头360×285度扫描覆盖，可以极大程度的采集数千树冠水平及垂直表面三维信息，农业生长、林业绿量、地质测量不再困难。

农、林、地质（林业、植物生长、地质采样信息）

多系统的配合使用，外业采集更高效 灵活多用的GoSLAM RS100S系统可以手持与无人机任意切换，无论是树木遮挡还是狭窄的村落巷道 RS100S都可以从容应对，配套的后处理软件可以结合各种传统测绘设备协同使用，为内业绘图提供全面有力的数据保证。

测量测绘（地籍测量、地形、线画图）

搭配套件

GoSLAM为用户提供多种套件选择，拓展应用场景，兼容全系（VS、DS、RS）产品，其中包括背包套件、车载套件、无人机套件，采用快速拆装式设计，使工作应用方式无缝切换。

背包套件 可用于背负GoSLAM移动扫描仪的轻便套件，支持一键式快速安装

车载套件 可用于汽车顶部的安装套件，可使GoSLAM扫描仪快速成为车载扫描系统，高速进行数据采集

无人机套件 适配于DJI M300无人机的无缝集成套件，可在地面遥控器端远程控制扫描仪工作及时间显示

多种配套组件适用于丰富场景

手持方式

手持扫描方式适用于几乎所有场景，无论是狭窄的矿道、地下空间还是大型场馆

背包方式

背包套件的使用，将其背负身后，减轻负载解放双手，同时基于背包套件可以进行更多模块安装，包括全景相机、RTK设备，更适用于室外等大范围场景

车载方式

可通过车载套件安装于车辆顶部，针对道路两旁施舍场景进行快速扫描，手机APP无线显示实时三维点云效果，全程监控

无人机配套

为大疆M300配套的无人机套件，可无缝集成控制于设备本身，在地面遥控器端即可进行扫描控制及工作显示

GoSLAM配套后处理软件

标准后处理应用流程

GoSLAM移动测量系统标配的后处理软件GoSLAM Studio

减少用户在后处理应用中的复杂度，更优的点云预览、便捷的数据下载。

GoSLAM Studio软件是一款系统配套强大的点云后处理软件，软件功能丰富操作简单，支持各种格式点云载入导出，可以实现点云数据删减、去噪、拼接、截面裁切、生成网格模型等一系列功能

主要功能：GoSLAM Studio旗舰版具有一键点云去噪、点云拼接、阴影渲染、坐标转换、自动拟合水平面、自动生成点云数据报告、正摄影像、点云封装八大基本功能。GoSLAM专为堆体体积计量增添一键堆体数据生成的功能，使数据获取更加便捷。

GoSLAM Studio部分功能亮点：

坐标转换 GoSLAM扫描仪可一键记录控制点，软件内的坐标转换模块仅需要将扫描仪记录的控制点和现场控制点一并导入即可进行坐标一键转换，无需人工找点，手动匹配。

正摄影像 该模块为使用点云数据画图用户设计，简单两步即可生成云正摄影像，方便对接CAD进行各类制图作业。

体积测量 针对堆体、罐体体积测量应用，使用该模块仅需要简单的删减点云操作即可进行体积测量，实现极简操作，为人员提供化数据。

自动拼接 配合GoSLAM扫描仪可实现10组以内的数据无序自动拼接，解决在长距离大范围扫描过程中的分段分区扫描后数据整合问题。