

宁波市西门子触摸屏代理商/经销商

产品名称	宁波市西门子触摸屏代理商/经销商
公司名称	上海励玥自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	上海市金山区张堰镇花贤路69号1幢A4619室
联系电话	18268618781

产品详情

调试一、对于440变频器的调试应*确认变频器的一些初始状态，在确认好电动机与变频器的连接后，利用内控先用操作器来控制电动机转动，*需要设置以下参数：P0003=3，P0700=1，P1070=1050。设置完成后，可以把操作权交给操作器来手动操作。二、在步顺利完成，应*对电动机做**调试，只有在这种模式下才可输入电机参数，而做好**调试有利于变频器对电机参数的计算与优化，但**调试的前提是变频器的另一端是空电机，如联有机械部分有可能造成变频器对电机模型计算的不准确三、**调试过后根据电机有无编码器还有变频器所控制的电机的数量来选择对电机的控制方式(P1300)。再把P1070设置为755，也就是选择由模拟量输入1来控制电机的速度给定，根据操作台电位计的实际情况来选择端子上的ADC1与ADC2两个开关，0 - 10V打成OFF，0 - 20mA打成ON。如果选择*5口数字输入DIN1为给定允许的话，将P0701=1，选择有了速度给定后电机的运行方式为接通正转，这样就实现了变频器速度的远程控制。组态数字量输入滤波时间数字量输入滤波器可防止程序响应输入信号中的意外**变化，这些变化可能因开关触点跳跃或电气噪声产生。6.4 ms 的默认滤波时间能够阻止典型机械触点发生意外转换。应用中的不同点可能需要较短的滤波时间来检测和响应**传感器的输入，或需要较长的滤波时间来阻止较慢的触点跳跃或较长的脉冲噪声。6.4 ms 的输入滤波时间表示单个信号从“0”变为“1”，或从“1”变为“0”必须持续约 6.4 ms 才能够被检测到，而短于约 6.4 ms 的单个高脉冲或低脉冲不会被检测到。如果输入信号在“0”和“1”之间切换的时间短于滤波时间，则在旧值脉冲基础上新值脉冲的累积时间*过滤波时间时，用户程序中的输入点值可能会发生变化。数字量输入滤波器的工作方式如下：

输入“1”时，滤波器进行加计数，达到滤波时间时停止。计数时间达到滤波时间时，映像寄存器的点将从“0”变为“1”。输入“0”时，滤波器进行减计数，达到“0”时停止。计数达到“0”时，映像寄存器的点将从“1”变为“0”。如果输入反复变化，计数器将交替进行加计数和减计数。当计数的净累积量达到滤波时间或“0”时，映像寄存器会发生变化。“0”比“1”多的**变化信号终将变为“0”，如果“1”比“0”多，映像寄存器终将变为“1”。将程序卡用作 CPU 的装载存储器警告与插入程序卡相关的风险插入存储卡之前，请检查并确认 CPU 当前并未执行任何操作。插入存储卡会使 CPU 切换到 STOP 模式，这可能会影响在线操作或机器的运行。意外的过程操作或机器操作可能会导致、人身伤害和/或财产损失。在插入存储卡前，请务必确保 CPU 处于离线模式且处于安全状态。要对 CPU 使用程序卡，请按以下步骤操作：1. 将程序卡插入 CPU。如果 CPU 处于 RUN 模式，则它将切换到 STOP 模式。维护 (MAINT) LED 闪烁，表示需要对存储卡进行评估。2. 对 CPU 循环上电以评估存储卡。另一种重启 CPU 的办法是通过 STEP 7 执行 STOP-RUN 切换或存储器复位 (MRES)。3. CPU 重启并对程序卡进行评估后，将擦除其内部装载存储器。CPU 随后进入您为 CPU 组态的启动模式 (RUN 或 STOP)。MICROMASTER 4 (

MM4), SINAMICS G120 (CU2x0x):两台变频器做主从控制时的参数设置文档涉及产品该文档只应用于控制单元名称中不含有“-2”的SINAMICS G120/G120D变频器和MICROMASTER 4变频器。如何通过参数设置实现两台变频器的主从控制? Task本例为如何调试两台变频器主从控制。一个简单的示例如传送带上有两台变频器:一台为主传动,一台为从传动控制。传送带的速度通过主传动设定(电机M1)(如:通过AIN 1)。主传动选用带编码器的矢量控制,从传动为带编码器的闭环转矩控制。从传动转矩设定值来自于主传动转矩,需要将主传动模拟量输出连接到从传动的模拟量输入。基本条件MICROMASTER 440变频器与配置CU240S(版本3.2以上)的SINAMICS G120均可。解决方案按说明书调试两台变频器如下:1. 两台变频分别做**调试2. 两台变频分别做电机识别3. 两台变频器分别做带编码器的调试4. 主传动模拟量输出端2连接到从传动模拟量输入端25. 设定从传动I/O端子板的模拟量输入端子2的拨码开关为ON(0-20mA输入)调试之前*要校对电机速度,方法是采用V/F(见P1300)控制方式,两台变频器运行速度要相同,比较参数r0061和r0021值的大小,电机的转向和大小必须一致(微小的偏差是可以接受的)。如果完成了以上要求,则改变P1300的值来激活带编码器闭环矢量控制/闭环转矩控制(参考MM440参数手册,3.29节控制模式,参数P1300;3.5节速度编码器,参数P0400;MM440操作说明,3.23.2节)。如果电机旋转方向不正确,应该检查变频器的输出相序和编码器通道,必要时进行改线。注意参数P1820设置为1就可以改变电机转向而不需要重新接电机动力电缆,同时参数P0410设置为1可以改变编码器转向检测(只对SINAMICS G120;参考CU240S参数手册...参数P0410)。

MICROMASTER 4 (MM4), SINAMICS V20/G120, CU2x0x: 驱动单相电机。 **文档: 西门子**

本文档! 文档涉及产品MICROMASTER 和 SINAMICS V20/G120的开发是用于控制三相感应电机。这些装置本身并不是用来控制单相电机的,但是在一些特定条件下,控制单相电机也是可行的。.....

描述MICROMASTER 和 SINAMICS V20/G120用于控制三相感应电机。这些装置本身并不是用来控制单相电机的,但是在一些特定条件下,控制单相电机也是可行的。问: 可以用MICROMASTER 4, SINAMICS V20, SINAMICS G120 变频器驱动单相电机么?答: 本常问问题只适用于SINAMICS V20、控制单元名称中没有“-2”的G120/G120D变频器,同时适用于MICROMASTER 4变频器。

单相电机单相电机是工作在230V线电压(单相交流电源)的电机,可以用变频器驱动,但是可能会出现一些问题。单相电机在低转速范围内(< 20 Hz) 具有较低的转矩(起动转矩)。电容式单相电动机带有运行电容的单相电动机 通常情况下,单相感应电机使用运行电容。绕组串联一个电容使绕组产生相移,从而产生力矩。 带有起动电容的单相电动机 带有起动电容的单相电机并不常用。 当电机起动时,起动电容允许电动机沿正确方向起动。 在电机起动之后,起动电容必须立即与电源断开。切入和切出电容会引起电流的激增,引起变频器报错。

起动电容和运行电容相结合广泛应用于单相电容器。罩*式单相电动机 对于罩*式单相异步电机来说,绕组由短路铜环组成,主绕组(铜)嵌在铁心上,转子为鼠笼式。短路环在定子侧产生旋转磁场。其中I²R(电流产生的热损耗)损耗是不能忽略的(尤其在短路绕组中)。当用带有三相输出的变频器驱动单相电机的时候,请注意以下几点: 块优化和参数传递对于简单数据类型(例如,INT、DINT和REAL型),用户程序可以以“传值”方式传递函数块的参数。传递复杂数据类型(例如,STRUCT、ARRAY和STRING)时,可以采用“传引用”方式。用户程序传递的函数块参数通常在和该函数块相关的背景数据块(DB)中: 通过将参数复制给背景数据块,或者,复制位于背景数据中参数,用户程序可以以“传值”方式传递简单数据类型(例如,INT、DINT和REAL)的参数。 用户程序将复杂数据类型(例如,STRUCT、ARRAY和STRING)复制到用于IN和OUT参数类型的背景数据块中,或者,复制位于该背景数据块中的复杂数据类型。