

苏州寻迹-搬运机器人AGV 复合型AGV 激光导航移动机器人 无人叉车agv

产品名称	苏州寻迹-搬运机器人AGV 复合型AGV 激光导航移动机器人 无人叉车agv
公司名称	苏州寻迹智行机器人技术有限公司
价格	.00/个
规格参数	负载方式:机械手 导航方式:Slam激光导航 驱动方式:麦克纳姆轮
公司地址	苏州市相城区元和街道嘉元路959号元和大厦4楼 411室
联系电话	18136110891

产品详情

【产品名称】

名称：差速型复合式AMR

系列：F系列差速型复合式AMR

【产品简介】

F系列差速式激光Slam导航AGV移动机器人，可对接自动化设备，如CNC设备等，通过六轴机械手自动去放产品，末端负载可达7kg，适用于工业制造环节CNC产品的上下料的供应，可直接。机器人本身携带高精度的激光Slam定位导航系统，可以在高速运转的同时，提供准确的位置、角度的定位信息。机器人前后装置安全激光雷达，180°扫描范围3M内物体，可灵活设置安全避障范围，智能切换避障机制，更适合复杂环境中的安全应用。

【产品优势】

快速部署：基于SLAM激光导航技术，无需进行现场场景改造，自主生成导航定位地图，实现系统快速部署。

自我检测：实时获取机器人状态，实现机器人状态自检、异常告警及快速诊断。

拓展快速：预留企业第三方系统标准对接端口，可根据需求快速实现对接，搭载功能应用模块。

自动充电：系统实时电量检测，出发阈值后自动充电/断电，实现7*24全天不间断工作及快速高频响应任务。

安全防护：搭载激光雷达，360°安全防护检测，三级安全减速，智能识别障碍物，主动停车或更换线路。

灵活调度：基于自研系统，实现机器人大规模控制，智能上下线，保证系统稳定高效运转。

【技术参数】

外形尺寸：L938.5*W568.5*H750（mm）（不含机械手）

负载限重：200kg

自重：300kg

负载方式：机械手

导航方式：Slam激光导航

品牌/型号：JAKA Zu3/Zu5/Zu7/Zu12/Zu18

有效负载：3kg/5kg/7kg/12kg/18kg

工作半径：626/954/819/1327/1073（单位：mm）

驱动方式：麦克纳姆轮

直线速度：0~1m/s

转弯速度：0~0.3m/s

转弯半径：500mm

越障能力：5mm

间隙能力：30mm

离地间隙：20mm

直线通道宽度：800mm

转弯通道宽度：1400mm

停车精度：±20mm

二次定位精度：±5mm

供电电池：锂电池

续航时间：6~8H

充电方式：手动、自动、更换电池

充电时间： 2H

【安全防护】

非接触式：激光雷达、声光告警

接触式：柔性防撞条、急停按钮

安全监测范围：360°