

# 杨和镇STEP机器人变频器驱动电源修理过压

|      |                         |
|------|-------------------------|
| 产品名称 | 杨和镇STEP机器人变频器驱动电源修理过压   |
| 公司名称 | 东莞顺豪机电技术有限公司            |
| 价格   | .00/个                   |
| 规格参数 |                         |
| 公司地址 | 广东省东莞市长安镇上沙荣基路18号       |
| 联系电话 | 15818286240 15818286240 |

## 产品详情

分析与处理过程：数控系统发生测量系统报警的原因一般有如下几种：1)数控装置的位置反馈信号接口电路不良。2)数控装置与位置检测元器件的连接电缆不良。3)位置测量系统本身不良。由于本机床伺服驱动系统采用的是全闭环结构，检测系统使用的是HEIDENHAIN公司的光栅。为了判定故障部位，维修时首先将数控装置输出的X、Y轴速度给定，将驱动使能以及X、Y轴的位置反馈进行了对调，使数控的X轴输出控制Y轴，Y轴输出控制X轴。经对调后，操作数控系统，手动移动Y轴，机床X轴产生运动，且工作正常，证明数控装置的位置反馈信号接口电路无故障。但操作数控系统，手动移动X轴，机床Y轴不运动，同时数控显示“ERR21，X轴测量系统错误”报警。由此确认，报警是由位置测量系统不良引起的，与数控装置的接口电路无关。检查测量系统电缆连接正确、可靠，排除了电缆连接的问题。伺服驱动器是用来控制伺服电机的一种控制器，其作用类似于变频器作用于普通交流马达，属于伺服系统的一部分，主要应用于高精度的系统。一般是通过位置、速度和力矩三种方式对伺服马达进行控制，实现高精度的传动系统，目前是传动技术的高端产品。以下为伺服驱动器维修的七大方法

杨和镇STEP机器人变频器驱动电源修理过压

例5．CNC故障引起跟随误差超差报警维修故障现象：某配套SIEMENS PRIMOS系统、6RA26\*\*系列直流伺服驱动系统的数控滚齿机，开机后移动机床的Z轴，系统发生“ERR22跟随误差超差”报警。