

# 上海西门子6RA70直流调速器启动报故障维修

产品名称	上海西门子6RA70直流调速器启动报故障维修
公司名称	上海恒税电气维修有限公司
价格	888.00/台
规格参数	西门子:SIEMENS 直流调速器:上海西门子直流调速器维修 上海维修:专业技术 信誉可靠
公司地址	松江区佘山镇工业园吉业路450号4栋303
联系电话	18702125064 18702125064

## 产品详情

上海西门子6RA70直流调速器启动报故障维修西门子直流调速器故障维修：无输出，开机无显示，启动无励磁电压，上电跳闸，通电烧可控硅，运行模块炸，速度不可控,主板故障，控制板坏，转速不正常，开不了机，过流，过压，过热，速度不稳,电机抖动，低速不稳，高速飞车，电机不转等故障维修，其他故障快速修复：炸可控硅，无显示，模块炸，开不了机维修，变频器无输出，无电压，变频器冒烟，变频器异响，变频器报警，通讯不上，带不动负载，电机不转，电机抖动,面板显示 'E' 面板无显示，电压输出不平衡，运行几分钟报过流.缺相、过流、过压、欠压、过热、过载、接地,报错，故障报警：FO29,F011,F026,F001,F002,F006，F008，F012,F052，等等故障报警维修。

维修对于西门子MM440,MM430,6SE70系列活动；6RA70,6RA71器均速器提供现场服务。

主要产品：

S7系列PLC；OP、TP、MP系列人机界面；

MM420、430、440系列标准传动；

6SE70、6SE71、6RA70、6RA28系列大型传动；

802S、802C、802D、810T、810M、810D、840D、611系列驱动都有较好折扣价格。

S7系列PLC；OP、TP、MP系列人机界面；MM420、430、440系列标准传动；6SE70、6SE71、6RA70、6RA70、6RA28系列大型传动；802S、802C、802D、810T、810M、810D、840D、611系列驱动

主控制板、电源板、脉冲触发板、信号转换板、散热风机等维修备件

技术服务部有充足的备件和技术优良的维修工程师可为客户提供室内维修、现场维修、服务。所有维修工程师均接受SIEMENS公司技术培训，维修备件库有各种型号IGBT模块，各型号主控制板、电源板、脉冲触发板、信号转换板、散热风机等维修备件。对于MM440、MM430系列标准传动产品、6SE70系列工程型传动产品45KW及以上功率型号变频器；直流调速器均可提供现场服务。除现场板级更换维修外，室内维修我们采取器件级维修，将故障元件及不良元件全部进行更换，以此降低客户维修成本，并从技术上保证维修设备综合性能。除了以较好价格为客户提供产品和服务，我们更关注售后！

西门子6R24直流调速维修，西门子6R23直流调速维修，西门子6R28直流调速维修，  
西门子6R70直流调速维修，

上海西门子伺服电机维修，西门子电源模块维修

上海西门子触摸屏维修，西门子伺服维修,810D维修，840D维修

上海西门子变频器电源板维修，西门子变频器主板维修

上海西门子伺服驱动器维修，西门子数控机床维修，6SN维修，6FC维修

上海西门子直流调速维修，西门子变频器维修

上海西门子变频器维修，西门子PLC维修，6SE70维修

西门子6RA70直流调速维修，西门子6SE70变频器维修

相关产品：西门子直流调速器维修，西门子直流调速装置维修，西门子6RA70维修

位置比例增益

- 1、设定位置环调节器的比例增益；
- 2、设置值越大，增益越高，刚度越大，相同频率指令脉冲条件下，位置滞后量越小。但数值太大可能会引起振荡或超调；
- 3、参数数值由具体的伺服系统型号和负载情况确定。

## 位置前馈增益

- 1、设定位置环的前馈增益；
- 2、设定值越大时，表示在任何频率的指令脉冲下，位置滞后量越小；
- 3、位置环的前馈增益大，控制系统的高速响应特性提高，但会使系统的位置不稳定，容易产生振荡；
- 4、不需要很高的响应特性时，本参数通常设为0表示范围：

### 1、设定速度调节器的比例增益；

2、设置值越大，增益越高，刚度越大。参数数值根据具体的伺服驱动系统型号和负载值情况确定。一般情况下，负载惯量越大，设定值越大；

3、在系统不产生振荡的条件下，尽量设定较大的值。

## 速度积分时间常数

### 1、设定速度调节器的积分时间常数；

2、设置值越小，积分速度越快。参数数值根据具体的伺服驱动系统型号和负载情况确定。一般情况下，负载惯量越大，设定值越大；

3、在系统不产生振荡的条件下，尽量设定较小的值。

## 速度反馈滤波因子

### 1、设定速度反馈低通滤波器特性；

2、数值越大，截止频率越低，电机产生的噪音越小。如果负载惯量很大，可以适当减小设定值。数值太大，造成响应变慢，可能会引起振荡；

3、数值越小，截止频率越高，速度反馈响应越快。如果需要较高的速度响应，可以适当减小设定值。

## 大输出转矩设置

### 1、设置伺服电机的内部转矩限制值；

### 2、设置值是额定转矩的百分比；

### 3、任何时候，这个限制都有效定位完成范围；

### 4、设定位置控制方式下定位完成脉冲范围；

5、本参数提供了位置控制方式下驱动器判断是否完成定位的依据，当位置偏差计数器内的剩余脉冲数小于或等于本参数设定值时，驱动器认为定位已完成，到位开关信号为 ON，否则为 OFF；

### 6、在位置控制方式时，输出位置定位完成信号，加减速时间常数；

### 7、设置值是表示电机从0~2000r/min的加速时间或从2000~0r/min的减速时间；

- 8、加减速特性是线性的到达速度范围；
- 9、设置到达速度；
- 10、在非位置控制方式下，如果电机速度超过本设定值，则速度到达开关信号为ON，否则为OFF；
- 11、在位置控制方式下，不用此参数；
- 12、与旋转方向无关。