

# 郑州工业机器人伺服驱动器维修报警维修22

产品名称	郑州工业机器人伺服驱动器维修报警维修22
公司名称	郑州明川自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	郑州市金水区北环路116号中方园东区8号楼6单元一楼
联系电话	037155501720 13333864455

## 产品详情

### 5.1 手动、点动运行

用户第一次使用伺服单元时，建议先在不连接负载的情况下进行手动或点动运行。确保伺服单元与电机在经过搬运、振动、安装后能够正常工作。

在不连接负载的情况下，确定驱动装置能正常工作后，连接CN1 控制信号，根据用户实际需要，进行速度方式或位置方式的调试与运行。

在信号连接、参数设置、电机运行等调试都正常后，再连接负载进行带负载运行。

进行手动、点动运行，首先按照 3.2.1 节伺服单元主回路连接图 正确连接伺服单元和电机，并确保电机与负载脱开，正确接线后，进行上电前的检查，检查项目下表所述：

#### 检查项目 检查方法

伺服单元、电机的规格是否匹配。

查阅使用手册核对伺服单元、

电机的铭牌。

是否连接了正确的断路器、

接触器、隔离变压器。

参照附录B 外围设备的选择

R、S、T、PE、P、B1、B

与U、V、W、PE 是否接线正确。

确认现场电源电路，必要时，

可以用万用表进行测量。

电机编码器反馈信号线是否正确连接。查阅使用手册3.4 节。

主回路端子螺丝是否紧固。请用螺丝刀检查是否有松动的地方。

确认连接正常后，可以接通电源。上电时序如下：

主回路电源

OFF

ON

驱动器报警信号

有

无

Srdy信号

控制板电源

上位机输出使能信号

用