

伯朗特机器人维修驱动器报警维修汇川39郑州

产品名称	伯朗特机器人维修驱动器报警维修汇川39郑州
公司名称	郑州明川自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	郑州市金水区北环路116号中方园东区8号楼6单元一楼
联系电话	037155501720 13333864455

产品详情

先确认电机与驱动器之间的相关线路连接正确：

1) U、V、W 与FG 必须分别对应红、白、黑与绿线。如果接错，电机运转将会出现不正常，电机地线FG 务必与驱动器的接地端子连接，接线请参考3.1 节。

2) 电机的编码器连线已正确接至CN2：如果只欲执行JOG 功能，CN1 与CN3 可以不用连接（请参考5.3），CN2 的接线请参考3.1 与3.4 的内容。

危险：请勿将电源端（R、S、T(L1M, L2M)）接到伺服驱动器的输出（U、V、W），否则将造成伺服驱动器损坏。

(二) 连接驱动器的电源线路

将电源连接至驱动器，电源接线法请参考 3.1.3。

(三) 电源启动

包括控制回路（L1、L2）与主回路（R、S、T(L1M, L2M)）电源，当电源启动，驱动器画面为：

因为出厂值的数字输入（DI6 ~ DI8）为逆向运转禁止极限（CWL）与正向运转禁止极限（CCWL）与紧急停止（EMGS）信号，若不使用出厂值的数字输入（DI6 ~ DI8），需调

整数字输入 (DI) 的参数P2-15 ~ P2-17 的设定, 可将参数设定为0 (Disable 此DI 的功能) 或修改成其他功能定义。

若上一次结束时, 驱动器状态显示参数 (P0-02) 设定为电机速度 (06) , 则正常的画面