

# 佛山台达伺服故障维修

|      |                   |
|------|-------------------|
| 产品名称 | 佛山台达伺服故障维修        |
| 公司名称 | 广州腾鸣自动化控制设备有限公司   |
| 价格   | 100.00/台          |
| 规格参数 |                   |
| 公司地址 | 广州市番禺区钟村镇屏山七亩大街3号 |
| 联系电话 | 15915740287       |

## 产品详情

佛山台达伺服维修，佛山DELTA伺服电机维修中心，南海台达伺服维修中心，南海DELTA伺服电机维修中心，顺德台达伺服维修中心，顺德DELTA伺服电机维修中心

佛山腾鸣自动化控制设备有限公司一直致力于工控产品维修，机电一体化设备维护，系统设计改造。具有一批专业知识扎实，实践经验丰富，毕业于华南理工大学、广东工业大学高等院校的维修技术精英。维修服务过的企业，遍布全国。我们专业维修张力传感器、称重传感器、流量计、变频器、直流调速器、PLC、触摸屏、伺服控制器、工控机、软启动器、UPS不间断电源等各种工业仪器。我们有大量工控产品配件，与合作客户长期维护服务，能快速维修客户故障，价格实惠。我们有大量二手PLC，伺服驱动器，变频器，直流调速器，变频器，触摸屏等工控产品出售，欢迎电询。

### 3个维修服务点

地址1：佛山广州市番禺区钟村镇屏山七亩大街3号

地址2：肇庆市高新区（大旺工业园）

地址3：佛山顺德大良凤翔办事处

开发区萝岗维修办事处：

黄埔区科学城维修办事处：

番禺区顺德大良凤翔维修办事处：

佛山南海禅城维修办事处：

佛山市南海区海八路

佛山三水办事处

维修品牌伺服:

鲍米勒伺服驱动器维修、PARKER伺服驱动器维修、施耐德伺服驱动器维修、ct伺服驱动器维修、力士乐伺服驱动器维修、安川伺服驱动器维修、MOOG伺服驱动器维修、LUST伺服驱动器维修、三菱伺服驱动器维修、西门子伺服驱动器维修、AB罗克韦尔伺服驱动器维修、三洋伺服驱动器维修、松下伺服驱动器维修、科尔摩根伺服驱动器维修、SEW伺服驱动器维修、ACS伺服驱动器维修、DEMAG伺服驱动器维修、B&R伺服驱动器维修、AMK伺服驱动器维修、太平洋伺服维修、NIKKI伺服驱动器维修、富士伺服驱动器维修、Baumuller伺服维修、EMERSON伺服维修、Schneider伺服维修、bosch rexroth伺服维修、yaskawa伺服维修、mitsubishi伺服维修、siemens伺服维修、Kollmorgen伺服维修、SANYO伺服维修、panasonic伺服维修、YOKOGAWA伺服维修、PACIFIC SCIENTIFIC伺服维修、FUJI伺服维修、galil运动控制卡维修、库卡KUKA伺服维修、OSAI伺服驱动器维修、横河伺服驱动器维修、艾默生伺服维修、派克伺服维修、LENZE伺服维修、ELAU伺服维修、NORGREN伺服维修、BALDOR伺服维修、瑞恩伺服维修、RELIANCE ELECTRIC伺服维修、RELIANCE伺服维修、API CONTROLS伺服维修、SANMOTION伺服维修、TAMAGAWA伺服维修

DELTA伺服维修常见故障：上电无显示，上电过电压报警，上电过电流报警，编码器故障，模块损坏，参数错误等故障。

示波器修补主板的丈量办法

(1)沟通讯号的查验

1)查验办法

把“探头校对”中的校对信号视为主板上的被测信号（实习上二者的性质是一样的，仅仅是崎岖和频率各纷歧样算了）即可知在对主板上的沟通讯号的查验进程中，示波器各操控件的设置与探头校对时的设置一样，仅仅因为信号崎岖和频率上的区别，要对相应的操控件作如下调整：

将笔直衰减开关挑选到适宜的挡位，使被测信号在屏幕上的崎岖适宜。再将其上部的衰减微调向右旋至CAL校对方位，以便下一步的崎岖值核算。

扫描速度开关挑选到恰当的时刻挡，以使触发信号的周期与被测信号的周期一样而抵达“同步”，再将水平微调向右旋至CAL校对方位，以便核算信号频率。

旋转电平调度旋钮使波形安稳。

2)沟通讯号波形峰一峰值的核算

在上述被测信号波形调整到安稳的根底上，作如下处理：

旋转光迹笔直方位调度旋钮，上下移动被测信号波形，使波形最低点与刻度尺上某一水平线对齐。然后以该水平线为起点，向上核算该起点与波形最高点之间所占的笔直方向格数。

查询笔直衰减开关的挡位停留在每格多少伏（即V/div）的刻度方位。

查询探头衰减开关所设置的挡位（测沟通讯号一般用10:1挡，只需对弱小信号才用1:1挡）。

按下述公式核算该信号的峰—峰值：

信号峰—峰值=笔直方向所占格数 × 伏 / 格 × 探头衰减倍数。

核算实例：以“探头校对”中的校对信号查验波形为例，该信号在笔直方向上占有四格；笔直衰减开关的挡位在50mV/div挡；探头衰减开关置于10：1衰减挡。所以，校对信号的峰—峰值即是：

4格×50mV/格×10=2Vp-p)沟通号频率的核算调整光迹水平方位调度旋钮，使被测信号一个波形的开 endpoint 与刻度尺上某一笔直线对齐，并以此为基准算出这一个无缺波形在水平方向上所 占的格数。以主板上多见的脉冲信号为例，一个无缺的脉冲波形包括前沿、脉宽、后沿和间歇时期，也即是两个接连的脉冲波形中，榜首个脉冲的前沿到第二个脉冲前沿之间所包括的有些。

查询扫描速度调度开关(22)地址的时刻刻度方位，即每格时刻s/div。

按下述公式核算该信号的周期：

周期=水平方向格数 × 时刻 / 格按频率与周期互为倒数的联络( $f=1/T$ 、 $T=1/f$ )即可算出该信号的频率。

核算实例：仍以上述“探头校对”中的校对信号波形为例，。

校对信号的一个无缺波形在屏幕上占有的水平方向格数是5格；扫描速度调度开关(22)置于0.2ms/格的刻度上。依据以上公式，校对信号的周期是：

5格 × 0.2ms/格=1ms校对信号的频率即是：

$1/1\text{ms} \times 10^{-3} = 1/0.001\text{s} = 1000\text{Hz}$ ，即1kHz。

## (2)直流电压的丈量

### 1)丈量办法

先将检查信号耦合办法挑选开关置于“GND”挡，调光迹笔直方位调度旋钮使光迹与刻度尺的水平基线重合，以光迹的该方位作为基准0电平参阅方位，以便断定直流电压的正、负极性。

再将被测信号耦合办法挑选开关拨在“DC”挡，设置在赢流查验办法。

依据所测直流电压的幅值方案，恰当挑选笔直衰减开关和探头衰减开关的挡位。因为主板上直流电压的最高幅值为+12V或-12V，而更多的丈量是5v、3.3V、2.5V、1.25V等。所以，笔直衰减开关一般都挑选在1V/div、2V/div和5V/div的挡位上；探头衰减一般置×1挡（在直流电源的查验条件下，该挡1M的输入阻抗对被测电路的影响彻底能够疏忽）。这么也使丈量中的幅值核算简略化。

### 2)直流电压幅值的核算

当上述的操控件设置进程结束往后，探头的探针一接触到被测点，屏幕上的光迹当即脱离刻度尺的水平基线沿笔直方向上或下跳至某一方位。上跳时所测为直流正电压；下跳时所测为直流负电压。幅值的核算按下述进行：

以刻度尺水平基线方位为0电位基准参阅线，核算光迹扫描线向上或向下移动的笔直格数。

核实笔直衰减开关地址的刻度方位是每格多少伏(V/div)。

记下探头衰减开关所设置的衰减倍数。

直流电幅值按下述公式核算：

直流电压幅值=光迹移动的笔直格数 × 伏 / 格 × 探头衰减倍数

核算实例：对DDR内存供电的检查，探针刺进内存插槽左下第2孔内；探头衰减置x1挡；笔直衰减开关在1V/格的刻度上，光迹脱离刻度尺水平基线上移2.5格。该电压应为：2.5格x1V/格x1=2.5v。

区别为该主板的DDR内存供电正常。

以上所述的信号检查办法及幅值、频率的核算看起较为烦琐，实习上初学者操作起来也比照简略，经过短时期的实习即可娴熟把握。只需往常对几个首要要害查验点的波形、崎岖多回忆，一段时刻后就能够做到心中有数，一看就知道被测信号的波形或幅值是不是准确，而不用具体核算。分外关于沟通信号的频率核算而言，如今有许多新式的示波器趁便有频率计，经过操作面上的数码管直接闪现出被测沟通信号的频率，简练并且直观。