

# 伺服驱动器常见故障维修的七大方法--天津--兄弟--三洋

产品名称	伺服驱动器常见故障维修的七大方法--天津--兄弟--三洋
公司名称	天津满源自动化技术有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	天津市滨海新区宁海路文峰大厦905
联系电话	18322059741

## 产品详情

伺服驱动器是用来来控制伺服[电机](#)

的一种控制器，其作用类似于变频器作

用于普通交流马达，属于[伺服系统](#)

的一部分，主要应用于高精度的定位系统。一般是通过位置、速度和力矩三种方式对伺服马达进行控制，实现高精度的传动系统定位，目前是传动技术的高端产品。那如何伺服驱动器维修时如何测试呢？以下为伺服驱动器维修的七大方法。

1、示波器检查驱动器的电流监控输出端时，发现它全为噪声，无法读出

故障原因：电流监控输出端没有与[交流电源](#)相隔离(变压器)。

处理方法：可以用直流电压表检测观察。

2、电机在一个方向上比另一个方向跑得快

(1) 故障原因：无刷电机的相位搞错。

处理方法：检测或查出正确的相位。

(2) 故障原因：在不用于测试时，测试/偏差开关打在测试位置。

处理方法：将测试/偏差开关打在偏差位置。

(3) 故障原因：偏差电位器位置不正确。

处理方法：重新设定。

### 3、电机失速

(1) 故障原因：速度反馈的极性搞错。

处理方法：可以尝试以下方法。

a.如果可能，将位置反馈极性开关打到另一位置。(某些驱动器上可以)

b.如使用测速机，将驱动器上的TACH+和TACH-对调接入。

c.如使用编码器，将驱动器上的ENC A和ENC B对调接入。

d.如在HALL速度模式下，将驱动器上的HALL-1和HALL-3对调，再将Motor-A和Motor-B对调接好。

(2) 故障原因：编码器速度反馈时，编码器电源失电。

处理方法：检查连接5V编码器电源。确保该电源能提供足够的电流。如使用外部电源，确保该电压是对驱动器信号地的。

#### 4、LED灯是绿的,但是电机不动

(1) 故障原因：一个或多个方向的电机禁止动作。

处理方法：检查+INHIBIT 和 - INHIBIT 端口。

(2) 故障原因：命令信号不是对驱动器信号地的。

处理方法：将命令信号地和驱动器信号地相连。

#### 5、上电后，驱动器的LED灯不亮

故障原因：供电电压太低，小于zui小电压值要求。

处理方法：检查并提高供电电压。

#### 6、当电机转动时，LED灯闪烁

(1) 故障原因：HALL相位错误。

处理方法：检查电机相位设定开关(60/120)是否正确。多数无刷电机都是120相差。

(2) 故障原因：HALL传感器故障

处理方法：当电机转动时检测Hall A, Hall B, Hall C的电压。电压值应该在5VDC和0之间。

## 7、LED灯始终保持红色

故障原因：存在故障。

处理方法：原因: 过压、欠压、短路、过热、驱动器禁止、HALL无效。