

# 焦作安川伺服驱动器报警维修

产品名称	焦作安川伺服驱动器报警维修
公司名称	河南远晟电气设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	郑州市金水区宏明路聚福园10号楼
联系电话	18437828521 15037813007

## 产品详情

我公司主要经营伺服驱动器维修，伺服电机维修，数控系统维修，变频器维修

1、示波器检查驱动器的电流监控输出端时，发现它全为噪声，无法读出；

故障原因：电流监控输出端没有与交流电源相隔离(变压器)。

处理方法：可以用直流电压表检测观察。

2、电机在一个方向上比另一个方向跑得快；

(1) 故障原因：无刷电机的相位搞错。

处理方法：检测或查出正确的相位。

(2) 故障原因：在不用于测试时，测试/偏差开关打在测试位置。

处理方法：将测试/偏差开关打在偏差位置。

(3) 故障原因：偏差电位器位置不正确。

处理方法：重新设定。

3、电机失速；

(1) 故障原因：速度反馈的极性搞错。

处理方法：可以尝试以下方法。

- a. 如果可能，将位置反馈极性开关打到另一位置。(某些驱动器上可以)
- b. 如使用测速机，将驱动器上的TACH+和TACH-对调接入。
- c. 如使用编码器，将驱动器上的ENC A和ENC B对调接入。
- d. 如在HALL速度模式下，将驱动器上的HALL-1和HALL-3对调，再将Motor-A和Motor-B对调接好。

(2) 故障原因：编码器速度反馈时，编码器电源失电。

处理方法：检查连接5V编码器电源。确保该电源能提供足够的电流。如使用外部电源，确保该电压是对驱动器信号地的。

4、LED灯是绿的，但是电机不动;

(1) 故障原因：一个或多个方向的电机禁止动作。

处理方法：检查+INHIBIT 和 -INHIBIT 端口。

(2) 故障原因：命令信号不是对驱动器信号地的。

处理方法：将命令信号地和驱动器信号地相连。

5、上电后，驱动器的LED灯不亮;

故障原因：供电电压太低，小于小电压值要求。

处理方法：检查并提高供电电压。

6、当电机转动时，LED灯闪烁;

(1) 故障原因：HALL相位错误。

处理方法：检查电机相位设定开关( $60^\circ / 120^\circ$ )是否正确。多数无刷电机都是 $120^\circ$ 相差。

(2) 故障原因：HALL传感器故障

处理方法：当电机转动时检测Hall A，Hall B，Hall C的电压。电压值应该在5VDC和0之间。

7、LED灯始终保持红色;

故障原因：存在故障。

处理方法：原因: 过压、欠压、短路、过热、驱动器禁止、HALL无效。

安川伺服驱动器报警代码大全.jpg

这些是安川伺服驱动器的常用故障代码

A.00值数据错 值错误或没收到

A.02参数中断 用户参数检测不到

A.04参数设置错误 用户参数设置超出允许值

A.10过流 电源变压器过流

A.30再生电路检查错误 再生电路检查错误

A.31位置错误脉冲溢出 位置错误,脉冲超出参数Cn-1E设定值

A.40主电路电压错误 主电路电压出错

A.51过速 电机转速过快

A.71过载(大负载) 电机几秒至几十秒过载运行

A.72过载(小负载) 电机过载下连续运行

A.80值编码器差错 值编码器每转脉冲数出错ssszzx f

A.81值编码器失效 值编码器电源不正常

A.82值编码器检测错误 值编码器检测不正常

A.83值编码器电池错误 值编码器电池电压不正常

A.84值编码器数据不对 值编码器数据接受不正常

A.85值编码器转速过高 电机转速超过400转/分后编码器打开

A.A1过热 驱动器过热

A.B1给定输入错误 伺服驱动器CPU检测给定信号错误

A.C1伺服过运行 伺服电机(编码器)失控

A.C2编码器输出相位错误编码器输出A、B、C相位出错

A.C3编码器A相B相断路 编码器A相B相没接

A.C4编码器C相断路 编码器C相没接

A.F1电源缺相 主电源一相没接

A.F3电源失电 电源被切断 CPF00 手持传输错误1 通电5秒后,手持与连接仍不对 CPF01 手持传输错误2 传输发生5次以上错误

A.99无错误 操作状态不正常

安川伺服报警代码

## 报警代码 报警名称 主要内容

- A.00 值数据错误 不能接受值数据或接受的值数据异常
- A.02 参数破坏 用户常数的“和数校验”结果异常
- A.04 用户常数设定错误 设定的“用户常数”超过设定范围
- A.10 电流过大 功率晶体管电流过大
- A.30 测出再生异常 再生处理回路异常
- A.31 位置偏差脉冲溢出 位置偏差脉冲超出了用户常数“溢出(Cn-1E)”的值
- A.40 测出主回路电压异常 主回路异常
- A.51 速度过大 电机的回转速度超出检测电平
- A.71 超高负荷 大幅度超过额定转矩运转数秒-数十秒
- A.72 超低负荷 超过额定转矩连续运转
- A.80 值编码器错误 值编码器一转的脉冲数异常
- A.81 值编码器备份错误 值编码器的三个电源(+5v,电池组内部电容器)都没电了
- A.82 值编码器和数校验错误 值编码器内存的“和数校验”结果异常
- A.83 值编码器电池组错误 值编码器的电池组电压异常
- A.84 值编码器数据错误 收受的值数据异常
- A.85 值编码器超速 值编码器通电源时，转速达400r/min以上
- A.A1 散热片过热 伺服单元的散热器过热
- A.b1 指令输入阅读错误 伺服单元的CPU不能检测指令输入
- A.C1 伺服失控 伺服电机(编码器)失控
- A.C2 测出编码器相位差 编码器的A,B,C三相输出的相位异常
- A.C3 编码器A相，B相断线 编码器的A相，B相断线
- A.C4 编码器C相断线 编码器C相断线
- A.F1 电源线缺相 主电源有一相没连接
- A.F3 瞬时停电错误 在交流电中，有超过一个电源周期的停电发生
- CPF00 数字操作器通讯错误-1 通电5秒后，还不能和伺服单元通讯
- CPF01 数字操作器通讯错误-2 连续发生5次数据通讯不好

A.99 无错误显示 显示正常动作状态这些是安川伺服驱动器的常用故障代码