

# 伯朗特机器人维修机械臂伺服驱动器维修十年经营

产品名称	伯朗特机器人维修机械臂伺服驱动器维修十年经营
公司名称	郑州明川自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	郑州市金水区北环路116号中方园东区8号楼6单元一楼
联系电话	037155501720 13333864455

## 产品详情

进入点动（JOG）界面之前

按键点动（JOG）的操作接口位于P20.00，此时伺服驱动器需处于断开使能的状态。

先按键找到P20.00，然后按SET键，进入JOG界面，显示点动速度设定值(P03.04的值)，

各个参数均是出厂参数时，显示

如下：

第一行显示，此时最后一位闪烁，表示可以修改，按SHIFT键可以移动

闪烁位，按UP键和DOWN键分别加减数字。

第二行显示。

左下角标志区显示。

（2）进入点动（JOG）界面之后

进入JOG界面之后，再按一次SET键，显示如下：

第一行显示，数字各个位都不再闪烁，表示已不能修改，此时已启动

点动过程。

按住 UP键不放，电机以第一行显示的速度值正转；按住DOWN键不放，电机以第一行显示的速度值反转，不再按住UP键或DOWN键时，电机停止转动，但此时并没有出点动过程，也就是此时仍处于速度模式的运行状态，只是指令为0而已。

退按MODE键可以退出点动过程。